

Міністерство освіти і науки України
Харківський національний університет імені В. Н. Каразіна

Ямпольський Олександр Леонідович
Шугайло Олена Олексіївна

КАНОНІЧНА ТЕОРІЯ ПОВЕРХОНЬ ДРУГОГО ПОРЯДКУ

Навчально-методичний посібник з аналітичної геометрії
для студентів математичних факультетів університетів

Харків – 2020

УДК 514.12(075.8)

ББК 22.151.5(я7)

К 93

Рецензенти:

В. О. Гор'кавий – доктор фізико-математичних наук, провідний науковий співробітник відділу геометрії і диференціальних рівнянь Фізико-технічного інституту низьких температур імені Б. І. Вєркіна НАН України;

Є. В. Петров – кандидат фізико-математичних наук, старший викладач кафедри фундаментальної математики факультету математики і інформатики Харківського національного університету ім. В. Н. Каразіна.

*Затверджено до друку рішенням Навчально-методичної ради
Харківського національного університету імені В. Н. Каразіна
(протокол № від _____))*

Ямпольський О. Л.

К 93

Канонічна теорія поверхонь другого порядку: навчально-методичний посібник з аналітичної геометрії для студентів математичних факультетів університетів /О.Л. Ямпольський, О.О. Шугайло. – Х. : ХНУ імені В. Н. Каразіна, 2020. – с.

Навчальний посібник призначено для самостійної роботи

**УДК 514.12(075.8)
ББК 22.151.5(я7)**

- © Харківський національний університет імені В. Н. Каразіна, 2020
- © Ямпольський О.Л.,Шугайло О.О., 2020
- © Дончик І. М., макет обкладинки, 2020

Зміст

1	Загальні відомості	4
1.1	Поверхні обертання.	4
1.2	Поверхні перенесення.	6
1.3	Циліндричні поверхні.	6
1.4	Конічні поверхні	8
2	Канонічні поверхні другого порядку в E^3.	9
2.1	Еліпсоїди	9
2.2	Однопорожнинний гіперболоїд	13
2.3	Двопорожнинний гіперболоїд	15
2.4	Конуси	16
2.5	Еліптичний параболоїд	19
2.6	Гіперболічний параболоїд	20
2.7	Циліндри	21
3	Дотична площа	24
4	Прямолінійні твірні на поверхнях другого порядку	29
4.1	Прямолінійні твірні на поверхні однопорожнинного гіперболоїда . .	29
4.2	Прямолінійні твірні на поверхні гіперболічного параболоїда . . .	36

Вступ

Посібник спрямований перш за все на самостійну роботу в оволодінні методами аналітичної геометрії студентами математичних спеціальностей університетів. Зміст посібника відповідає курсу аналітичної геометрії, що викладається на факультеті математики і інформатики в Харківському національному університеті імені В. Н. Каразіна.

1 Загальні відомості

Поверхнею другого порядку називається геометричне місце точок простору координати яких відносно даної декартової системи координат (x, y, z) задовольняють рівнянню:

$$a_{11}x^2 + a_{22}y^2 + a_{33}z^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + 2a_{23}yz + \\ + 2b_1x + 2b_2y + 2b_3z + c = 0, \quad \sum_{i,k=1}^3 a_{ik}^2 \neq 0. \quad (1)$$

Група доданків степеня 2 називається *квадратичною частиною* рівняння, група доданків степеня 1 утворює *лінійну частину* рівняння, параметр c називається вільним членом. Найпростіші форми рівняння (1) і системи координат, відносно яких рівняння (1) має найпростішу форму, називаються *канонічними*.

Будова поверхонь другого порядку має відношення до деяких спеціальних класів поверхонь: *поверхонь обертання, поверхонь перенесення, лінійчастих, циліндричних і конічних поверхонь*.

1.1 Поверхні обертання.

Нехай γ – крива в деякій площині π і l – пряма, що лежить в площині π і не перетинає γ . Поверхня, яка утворюється кривою γ при обертанні площини π навколо прямої l називається *поверхнею обертання*. Крива γ називається *профільною кривою, l – віссю обертання*.

Запишемо параметричне рівняння поверхні обертання. Приймемо пряму l як вісь Oz , а вісь Ox направимо перпендикулярно осі Oz в площині π , де лежить крива γ . Вісь Oy направимо перпендикулярно xOz . Припустимо, що γ задана рівнянням $x = f(u)$, $z = g(u)$. В початковий момент площа π збігається з xOz . Повернемо площину π на деякий кут v , фіксуючи положення осей Ox , Oy і Oz . Для будь-якої точки M координата z при цьому не зміниться. Не зміниться і відстань R від осі обертання Oz до нового положення точки M . Тобто при кожному фіксованому значенні u при обертанні площини π навколо осі Oz точка M , яка в початковий момент мала координати $(f(u), 0, g(u))$, рухається по колу

радіуса $R = f(u)$ в площині $z = g(u)$. Параметричне рівняння цього кола $x = R \cos v, y = R \sin v$. Отже параметричне рівняння поверхні обертання:

$$\begin{cases} x(u, v) = f(u) \cos v, \\ y(u, v) = f(u) \sin v, \\ z(u, v) = g(u). \end{cases}$$

Рівняння поверхні обертання отримати особливо легко, якщо крива γ може бути задана у вигляді графіка деякої функції.

Припустимо, що γ лежить в площині xOz і є графіком функції $z = f(x)$ ($x > 0$). За своїм змістом параметр x є відстанню від осі Oz до точки на графіку. Нехай обертання відбувається навколо осі Oz . Якщо $M(x, y, z)$ – точка на поверхні обертання, то за будовою її координата z є тією ж функцією що визначала профільну криву, але аргументом цієї функції стає відстань від точки до осі обертання Oz . Таким чином, координати точки M зв'язуються рівнянням

$$z = f(r), \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}. \quad (2)$$

Якщо профільна крива подана неявно рівнянням $\varphi(z, x) = 0$, то за аналогічних міркувань неявне рівняння поверхні обертання навколо осі Oz набуває вигляду

$$\varphi(z, r) = 0, \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}. \quad (3)$$

Слід пам'ятати, що поверхня обертання задається рівняннями (2) або (3) в описаних спеціальних умовах.

Приклад 1.1. Знайти рівняння поверхні, що утворюється прямою $x - 4z = 0$ при обертанні навколо осі Oz .

Розв'язок. Пряма, що обертається, перетинає вісь обертання, тож очевидно, що поверхнею обертання буде круглий конус. Скористаємося формулою (2). Профільна крива задана рівнянням $z = \frac{1}{4}x$, тому рівняння поверхні обертання

$$z = \frac{1}{4}\sqrt{x^2 + y^2} \sim x^2 + y^2 - 16z^2 = 0.$$

Відповідь: $x^2 + y^2 - 16z^2 = 0$ – рівняння круглого конуса.

■

В наступному прикладі розглянемо ситуацію, коли пряма, що обертається, не перетинає вісь обертання.

Приклад 1.2. Пряма $x = 1 + 4t, y = 2 + 3t, z = t$ обертається навколо осі Oz . Знайдіть рівняння поверхні обертання.

Розв'язок. При обертанні навколо осі Oz точка $M(1 + 4t, 2 + 3t, t)$ рухається по колу, яке лежить в площині $z = t$ та має центр в точці

$M_0(0, 0, t)$. Знайдемо радіус цього кола $R = |MM_0| = \sqrt{(1+4t)^2 + (2+3t)^2} = \sqrt{1+8t+16t^2+4+12t+9t^2} = \sqrt{5+20t+25t^2}$. Напишемо параметричне рівняння поверхні обертання:

$$\begin{cases} x = \sqrt{5+20t+25t^2} \cos v, \\ y = \sqrt{5+20t+25t^2} \sin v, \\ z = t, \end{cases} \Rightarrow x^2 + y^2 = 5 + 20z + 25z^2.$$

Ми отримали неявне рівняння цієї ж поверхні. Нижче ми з'ясуємо, що ця поверхня є однопорожнинним гіперболоїдом обертання з центром в точці $(0, 0, -\frac{2}{5})$.

Відповідь: $x^2 + y^2 - 25 \left(z + \frac{2}{5}\right)^2 = 1$.

■

1.2 Поверхні перенесення.

Розглянемо площину π_1 і нехай крива $\gamma_1 \subset \pi_1$. Зафіксуємо точку $O \in \gamma_1$ і побудуємо площину π_2 , що перетинає площину π_1 по прямий l , яка проходить через точку O . Нехай γ_2 деяка крива в площині π_2 , причому $O \in \gamma_2$. Фіксуючи площину π_1 будемо паралельно переносити площину π_2 , як тверде тіло, уздовж кривої γ_1 так, щоб точка O під час руху перебувала на кривій γ_1 . Поверхня, утворена кривою γ_2 називається *поверхнею перенесення*.

Рівняння поверхні перенесення найлегше отримати якщо площини π_1 і π_2 взаємно перпендикулярні. Приймемо пряму l як вісь Oz , а осі Ox і Oy направимо в площинах π_1 і π_2 . Припустимо, що рівняння $\gamma_2 : z = f(x)$, а рівняння $\gamma_1 : z = g(y)$. Тоді координата z точки M на поверхні перенесення складається з координати $z_1 = f(x)$ в площині π_2 над віссю Ox і координати $z_2 = g(y)$ точки O над віссю Oy в площині π_1 . Тобто координата z рухомої точки визначається виразом:

$$z = f(x) + g(y).$$

1.3 Циліндричні поверхні.

Нехай γ – плоска крива, тобто лежить в площині π . Через кожну точку кривої γ проведемо пряму в напрямку вектора \vec{a} , який не паралельний площині π . Отримана поверхня називається *циліндричною поверхнею*, або *циліндром*, побудованим над γ . Сама крива називається *направляючою*, а сім'я паралельних прямих називається сім'єю *твірних* циліндра.

Можна записати параметричне рівняння циліндричної поверхні. Нехай крива γ має параметричне (векторне) рівняння $\vec{\rho} = \vec{\rho}(u) = \{\rho_1(u), \rho_2(u), \rho_3(u)\}$. При фіксованому значенні u ми маємо точку на γ . Напишемо параметричне рівняння

прямої через точку $(\rho_1(u), \rho_2(u), \rho_3(u))$ в напрямку вектора $\vec{a} = \{a_1, a_2, a_3\}$:

$$\begin{cases} x(u, v) = \rho_1(u) + va_1, \\ y(u, v) = \rho_2(u) + va_2, \\ z(u, v) = \rho_3(u) + va_3. \end{cases}$$

Це параметричне рівняння циліндричної поверхні з направляючою $\vec{\rho} = \vec{\rho}(u)$ і прямолінійними твірними паралельними \vec{a} . Векторне рівняння цієї поверхні $\vec{r}(u, v) = \vec{\rho}(u) + v\vec{a}$.

Якщо прямолінійні твірні перпендикулярні площині π , в якій лежить крива γ , то поверхня називається *прямим циліндром*, побудованим над γ . За типом направляючої циліндрам дають відповідні назви. Наприклад, "прямий круговий циліндр" – циліндр, побудований над колом.

Рівняння прямого циліндра задати дуже легко. Розташуємо в площині π осі координат Ox, Oy , а вісь Oz направимо перпендикулярно π , тобто вздовж твірних циліндра. Нехай $\varphi(x, y) = 0$ – неявне рівняння кривої γ . Тоді для будь-якої точки M з координатами (x, y, z) на циліндричній поверхні, координати (x, y) пов'язані співвідношенням $\varphi(x, y) = 0$, а координата z є довільною, тобто рівняння поверхні формально збігається з рівнянням кривої:

$$\varphi(x, y) = 0.$$

Зауважимо, що циліндрична поверхня є окремим випадком загальnoї лінійчастої поверхні, що задається векторним рівнянням $\vec{r}(u, v) = \vec{\rho}(u) + v\vec{a}(u)$, або параметричним рівнянням

$$\begin{cases} x(u, v) = \rho_1(u) + va_1(u), \\ y(u, v) = \rho_2(u) + va_2(u), \\ z(u, v) = \rho_3(u) + va_3(u). \end{cases}$$

Як ми бачимо, в загальному випадку через кожну точку $u = u_0$ кривої, що задана рівнянням $\vec{\rho} = \vec{\rho}(u)$ проходить прямолінійна твірна у напрямку вектора $\vec{a}(u_0)$. В загальному випадку прямолінійні твірні лінійчастої поверхні не паралельні між собою. Якщо ж $\vec{a}(u) = \vec{a} = \overrightarrow{\text{const}}$, то прямолінійні твірні між собою паралельні і лінійчаста поверхня є циліндром.

Приклад 1.3. Написати рівняння круглого циліндра, твірні якого дотикаються сфери $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ та утворюють рівні кути з осями координат.

Розв'язок. Вектор, що утворює рівні кути з осями координат, має напрямок $\vec{a} = \{1, 1, 1\}$. Нехай точка (x_0, y_0, z_0) належить сфері, тобто $x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 = 1$. Проведемо через цю точку прямолінійну твірну циліндра.

$$\begin{cases} x = x_0 + v, \\ y = y_0 + v, \\ z = z_0 + v. \end{cases}$$

При значенні параметра $v = 0$, пряма дотикається сфери, тобто $v = 0$ – кратний корінь рівняння, що задає перетин прямої зі сферою. Отже,

$$(x_0 + v)^2 + (y_0 + v)^2 + (z_0 + v)^2 = 1,$$

$$x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 + 2v(x_0 + y_0 + z_0) + 3v^2 = 1.$$

Оскільки $x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 = 1$, то $3v^2 + 2v(x_0 + y_0 + z_0) = 1$. $v = 0$ буде кратним коренем цього рівняння, якщо $x_0 + y_0 + z_0 = 0$. Маємо

$$\begin{cases} x = x_0 + v, \\ y = y_0 + v, \\ z = z_0 + v, \\ x_0 + y_0 + z_0 = 0, \\ x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 = 1, \end{cases} \quad \begin{cases} v = \frac{1}{3}(x + y + z), \\ x_0 = \frac{1}{3}(2x - y - z), \\ y_0 = \frac{1}{3}(2y - x - z), \\ z_0 = \frac{1}{3}(2z - x - y), \\ x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 = 1. \end{cases}$$

Отже, неявне рівняння шуканого циліндра:

$$(2x - y - z)^2 + (2y - x - z)^2 + (2z - x - y)^2 = 9.$$

Відповідь: $2x^2 + 2y^2 + 2z^2 - 2xy - 2xz - 2yz = 3$.

■

Вправа 1.1. Напишіть рівняння круглого циліндра, віссю якого є пряма $\frac{x-1}{1} = \frac{y}{2} = \frac{z-2}{-1}$, якщо йому належить точка $(1, 1, 1)$.

Відповідь: $5x^2 + 2y^2 + 5z^2 - 4xy + 2xz + 4yz - 14x - 4y - 22z + 26 = 0$.

1.4 Конічні поверхні

Лінійчаста поверхня, в якої всі прямолінійні твірні перетинаються в одній точці, називається конічною поверхнею. Маємо наступне визначення.

Нехай γ – деяка гладка крива, $M(a, b, c)$ – фіксована точка. Поверхня, що утворена прямими, які проходять через точку M і точки кривої γ , називається *конічною поверхнею*, або *конусом*. Крива γ називається *напрямною кривою*, точка M – *вершиною*, а прямі – *твірними* конічної поверхні. Якщо напрямна крива задана параметричним (векторним) рівнянням $\vec{\varphi}(u) = \{\varphi_1(u), \varphi_2(u), \varphi_3(u)\}$, а $\vec{r}_0 = \{a, b, c\}$ – радіус-вектор точки M , то векторне рівняння прямої, що проходить через дві точки з координатами $(\varphi_1(u), \varphi_2(u), \varphi_3(u))$ та (a, b, c) , буде мати вигляд $\vec{r} = \vec{r}_0 + v(\vec{\varphi}(u) - \vec{r}_0)$. Отже, параметричне рівняння конічної поверхні можна подати у вигляді

$$\begin{cases} x(u, v) = a + v(\varphi_1(u) - a), \\ y(u, v) = b + v(\varphi_2(u) - b), \\ z(u, v) = c + v(\varphi_3(u) - c). \end{cases}$$

Ми бачимо, що конічна поверхня є окремим випадком загальної лінійчастої поверхні при $\rho(u) = \vec{r}_0 = \overrightarrow{\text{const}}$ та $\vec{a}(u) = \vec{\varphi}(u) - \vec{r}_0$.

Найпростіший вигляд параметричне рівняння конуса матиме, якщо вершиною є початок координат, а напрямна крива лежить в площині $z = 1$ та задана параметричним рівнянням $x = f(u), y = g(u), z = 1$, а саме:

$$\begin{cases} x(u, v) = vf(u), \\ y(u, v) = vg(u), \\ z(u, v) = v. \end{cases}$$

Приклад 1.4. Напишіть рівняння конічної поверхні, якщо вершина знаходиться у початку координат, а напрямною кривою є коло радіуса 4 у площині $z = 1$.

Розв'язок. Запишемо параметричне рівняння напрямного кола $x = 4 \cos u, y = 4 \sin u, z = 1$ і, відповідно, рівняння конічної поверхні з вершиною в початку координат:

$$\begin{cases} x(u, v) = 4v \cos u, \\ y(u, v) = 4v \sin u, \\ z(u, v) = v, \end{cases} \Rightarrow x^2 + y^2 - 16z^2 = 0.$$

Ми в інший спосіб отримали той самий круглий конус, що і в прикладі 1.1. ■

2 Канонічні поверхні другого порядку в E^3 .

2.1 Еліпсоїди

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовільняють рівнянню

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (a \geq b \geq c),$$

називається *еліпсоїдом*. Дане рівняння називається *канонічним* рівнянням еліпсоїда, а відповідна система координат називається *каноничною*. Рівняння

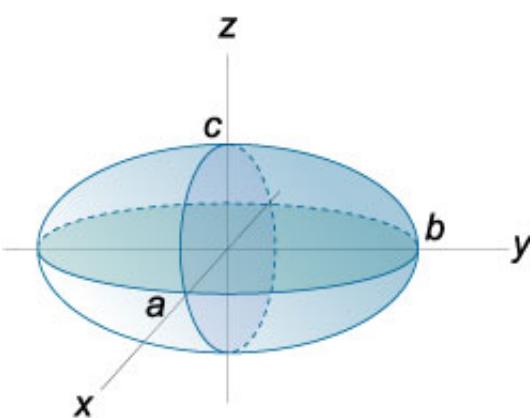


Рис. 1: Еліпсоїд

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = -1, \quad a \geq b \geq c$$

визначає порожню множину у просторі, але за аналогією з еліпсоїдом говорять, що це рівняння задає *уважний еліпсоїд*.

Величини a, b, c називаються *півосями* еліпсоїда (як дійсного, так і уявного).

Точки $(\pm a, 0, 0), (0, \pm b, 0), (0, 0, \pm c)$ називаються *вершинами* еліпсоїда.

Якщо $a > b > c$, то еліпсоїд називається *травісним*. Якщо $a = b$, то еліпсоїд

$$\frac{x^2 + y^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$

називається *еліпсоїдом обертання* (навколо осі Oz).

Якщо $a = b = c = R$, то еліпсоїд є сфeroю радіусу R з рівнянням

$$x^2 + y^2 + z^2 = R^2.$$

Еліпсоїд має три площини симетрії (координатні площини), три осі симетрії (осі координат) і одиний центр симетрії (початок координат).

Твердження 2.1. Канонічний еліпсоїд обертання $\frac{x^2 + y^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ навколо осі Oz є результатом стискання сфери $\tilde{x}^2 + \tilde{y}^2 + \tilde{z}^2 = a^2$ уздовж осі $O\tilde{z}$ з коефіцієнтом стискання $k = \frac{c}{a}$ ($c < a$).

Доведення. Перетворення простору з координатами $(\tilde{x}, \tilde{y}, \tilde{z})$, що задається формулou

$$\begin{cases} x = \tilde{x}, \\ y = \tilde{y}, \\ z = \frac{c}{a}\tilde{z}, \end{cases}$$

є стисканням простору уздовж осі $O\tilde{z}$ з коефіцієнтом $k = \frac{c}{a} < 1$. Якщо точка з координатами $(\tilde{x}, \tilde{y}, \tilde{z})$ лежала на сфері

$$\tilde{x}^2 + \tilde{y}^2 + \tilde{z}^2 = a^2$$

радіуса a , то точка з координатами (x, y, z) буде задовольняти рівнянню

$$x^2 + y^2 + \frac{a^2}{c^2}z^2 = a^2 \sim \frac{x^2 + y^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1.$$

■

Твердження 2.2. Травісний еліпсоїд є результатом стискання еліпсоїда обертання $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ уздовж осі Oy з коефіцієнтом $k = \frac{b}{a} < 1$.

Еліпсоїд обертання дійсно утворюється обертанням канонічного еліпса навколо меншої осі. Розглянемо канонічний еліпс

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (a \geq c)$$

у площині xOz . Поверхня обертання навколо осі Oz отримає рівняння (3)

$$\frac{x^2 + y^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1,$$

що збігається з рівнянням еліпсоїда обертання.

Розглянемо перерізи еліпсоїда площинами виду $z = h$. У проекції на площину xOy отримаємо сімейство еліпсів

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 - \frac{h^2}{c^2}$$

з півосями

$$\tilde{a} = a\sqrt{1 - \frac{h^2}{c^2}}, \quad \tilde{b} = b\sqrt{1 - \frac{h^2}{c^2}}.$$

Перерізи існують для $|h| \leq c$. Аналогічний вид мають перерізи $y = h$ і $x = h$.

Приклад 2.1. Дано вершини еліпсоїда $(8, -3, 0)$, $(-4, -3, 0)$. Знайдіть рівняння цього еліпсоїда, якщо відомо, що його осі симетрії паралельні осям координат і площаина yOz перетинає його по еліпсу: $x = 0$, $\frac{(y+3)^2}{32} + \frac{z^2}{8} = 1$.

Розв'язок. Відомо, що вершини знаходяться на осі симетрії, а центр еліпсоїда розташований посередині між вершинами. Отже, пряма $y = -3$, $z = 0$ – вісь симетрії, $(2, -3, 0)$ – центр симетрії. Зауважимо, що якщо осі симетрії еліпсоїда паралельні осям координат, а центр має координати (x_0, y_0, z_0) , то рівняння еліпсоїда має вигляд:

$$\frac{(x-x_0)^2}{a^2} + \frac{(y-y_0)^2}{b^2} + \frac{(z-z_0)^2}{c^2} = 1.$$

В нашому випадку:

$$\frac{(x-2)^2}{a^2} + \frac{(y+3)^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1.$$

Параметр a – це відстань від центра до вершин, тобто $a = 6$. Підставляємо це значення в рівняння еліпсоїда та знаходимо перетин з площеиною $x = 0$:

$$\frac{4}{36} + \frac{(y+3)^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1, \Rightarrow \frac{(y+3)^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = \frac{8}{9}.$$

Порівнююмо це рівняння з відомим рівнянням лінії перетину з площеиною $x = 0$, отримуємо:

$$\frac{8}{9}b^2 = 32, \quad b^2 = 36; \quad \frac{8}{9}c^2 = 8, \quad c^2 = 9.$$

Отже, рівняння еліпсоїда:

$$\frac{(x-2)^2}{36} + \frac{(y+3)^2}{36} + \frac{z^2}{9} = 1.$$

■

Вправа 2.1. Знайдіть рівняння еліпсоїда, якщо його осі співпадають з осями координат, йому належить точка $(3, 1, 1)$ та площа $x = y$ перетинає його по колу радіуса 2.

$$\text{Відповідь: } \frac{x^2}{16} + \frac{3y^2}{16} + \frac{z^2}{4} = 1.$$

Твердження 2.3. На тривісному еліпсоїді $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ ($a > b > c$) існують кругові перерізи.

Доведення. Розглянемо площину, що проходить через вісь Oy і утворює кут α з віссю Ox . Напрямними векторами такої площини є

$$\begin{cases} \vec{e}_1 = \{0, 1, 0\}, \\ \vec{e}_2 = \{\cos \alpha, 0, \sin \alpha\}. \end{cases}$$

Вектор \vec{e}_1 перпендикулярний вектору \vec{e}_2 , тому в площині (\vec{e}_1, \vec{e}_2) вектори \vec{e}_1 і \vec{e}_2 утворять базис декартової прямокутної системи координат. Нехай (u, v) – параметри цієї (внутрішньої) системи координат. Формули переходу до зовнішньої системи координат (x, y, z) отримають вираз

$$\begin{cases} x = v \cos \alpha, \\ y = u, \\ z = v \sin \alpha. \end{cases}$$

Внутрішнє рівняння лінії перетину площини з еліпсоїдом отримаємо після підстановки

$$\frac{v^2 \cos^2 \alpha}{a^2} + \frac{u^2}{b^2} + \frac{v^2 \sin^2 \alpha}{c^2} = 1 \sim \frac{u^2}{b^2} + v^2 \left(\frac{\cos^2 \alpha}{a^2} + \frac{\sin^2 \alpha}{c^2} \right) = 1.$$

У площині перерізу параметри u і v є декартовими прямокутними координатами. Тому для кожного значення кута α отримане рівняння лінії перерізу є рівнянням еліпса. Покажемо, що серед цих еліпсів є коло. Для цього накладемо умову

$$\frac{\cos^2 \alpha}{a^2} + \frac{\sin^2 \alpha}{c^2} = \frac{1}{b^2} \sim \cos^2 \alpha \left(\frac{1}{c^2} - \frac{1}{a^2} \right) = \frac{1}{c^2} - \frac{1}{b^2}.$$

За умовою, $a > b$ і тому $\frac{1}{a} < \frac{1}{b}$. А значить $\frac{1}{c^2} - \frac{1}{b^2} < \frac{1}{c^2} - \frac{1}{a^2}$. Звідси випливає, що

$$\cos \alpha = \pm \sqrt{\frac{\frac{1}{c^2} - \frac{1}{b^2}}{\frac{1}{c^2} - \frac{1}{a^2}}} = \pm \frac{a}{b} \sqrt{\frac{b^2 - c^2}{a^2 - c^2}}.$$

■

Вправа 2.2. Площина

$$\begin{cases} x = v \cos \alpha - h \sin \alpha, \\ y = u, \\ z = v \sin \alpha + h \cos \alpha \end{cases}$$

знаходитьться на відстані $|h|$ від площини, що проходить через вісь Oy . Покажіть, що площаина яка паралельна до кругового перерізу еліпсоїда перерізає еліпсоїд по колу з внутрішнім рівнянням

$$u^2 + \left(v \pm h \frac{\sqrt{(a^2 - b^2)(b^2 - c^2)}}{ac} \right)^2 = b^2 \left(1 - \frac{h^2 b^2}{a^2 c^2} \right).$$

При значенні $h = \pm \frac{ac}{b}$ круговий переріз вироджується в точку, що називається *омбілічною точкою* еліпсоїда, а площаина перерізу стає дотичною до еліпсоїда.

Вправа 2.3. Знайдіть координати омбілічних точок тривісного еліпсоїда. Проаналізуйте їх розташування в залежності від співвідношення півосей.

2.2 Однопорожнинний гіперболоїд

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівнянню

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (a \geq b > 0, c > 0),$$

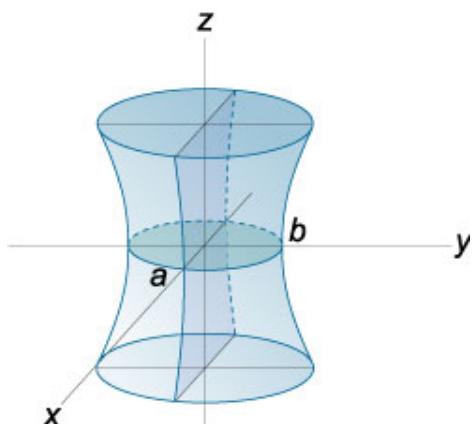


Рис. 2: Однопорожнинний гіперболоїд

називається *однопорожнинним гіперболоїдом*. Це рівняння називається *канонічним*, а відповідна система координат називається *канонічною*. Величини a , b , c називаються *півосями* однопорожнинного гіперболоїда.

Однопорожнинний гіперболоїд має три площини симетрії (координатні площини), три осі симетрії (осі координат) і єдиний центр симетрії (початок координат)

Якщо $a = b$, то гіперболоїд

$$\frac{x^2 + y^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$$

називається канонічним однопорожнинним гіперболоїдом обертання (навколо осі Oz).

Однопорожнинний гіперболоїд обертання є поверхнею, що утворена обертанням гіперболи

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$$

навколо осі Oz . Тривісний однопорожнинний гіперболоїд є результатом стискання однопорожнинного гіперболоїда обертання уздовж осі Oy з коефіцієнтом $k = \frac{b}{a} < 1$. Доведення аналогічне доведенню подібних властивостей у випадку еліпсоїда.

Перерізи однопорожнинного гіперболоїда площинами $z = h$ проектуються на площину xOy у сімейство еліпсів виду

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 + \frac{h^2}{c^2}$$

з півосями

$$\tilde{a} = a\sqrt{1 + \frac{h^2}{c^2}} \geq a, \quad \tilde{b} = b\sqrt{1 + \frac{h^2}{c^2}} \geq b.$$

Еліпс з найменшими півосями відповідає перерізу площиною $z = 0$, лежить у площині xOy і називається *горловим еліпсом*. Із зростанням $|h|$ півосі перерізів необмежено зростають.

Перерізи однопорожнинного гіперболоїда площинами $y = h$ проектуються на площину xOz в такий спосіб:

- якщо $|h| < b$, то в проекції отримаємо сімейство гіпербол

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1 - \frac{h^2}{b^2}$$

з півосями

$$\tilde{a} = a\sqrt{1 - \frac{h^2}{b^2}}, \quad \tilde{c} = c\sqrt{1 - \frac{h^2}{b^2}};$$

- якщо $|h| = b$, то проекція перерізу має рівняння

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0,$$

а значить складається з двох прямих

$$\frac{x}{a} - \frac{z}{c} = 0, \quad \frac{x}{a} + \frac{z}{c} = 0;$$

- якщо $|h| > b$, то в проекції отримаємо сімейство спряжених гіпербол

$$-\frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = \frac{h^2}{b^2} - 1$$

з півосями

$$\tilde{a} = a\sqrt{\frac{h^2}{b^2} - 1}, \quad \tilde{c} = c\sqrt{\frac{h^2}{b^2} - 1}.$$

проекції обох сімейств перерізів мають *асимптомами* проекції перерізів $|h| = b$, тобто прямі

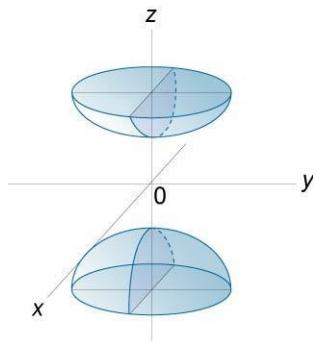
$$z = \pm \frac{c}{a} x.$$

На поверхні однопорожнинного гіперболоїда розташовані 2 сімейства прямих, що лежать у площині $y = \pm b$ і перетинаються в точках горлового еліпса. Однопорожнинний гіперболоїд є 2-лінійчастою поверхнею з горловим еліпсом у якості напрямної кривої.

Властивості перерізів $x = h$ аналогічні властивостям перерізів $y = h$.

2.3 Двопорожнинний гіперболоїд

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовільняють рівнянню



$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1 \quad (a \geq b > 0, c > 0),$$

називається *двопорожнинним гіперболоїдом*.

Це рівняння називається *канонічними*, а відповідна система координат називається *каноничною*. Величини a, b, c називаються півосями двопорожнинного гіперболоїда. Точки $(0, 0, \pm c)$ називаються вершинами двопорожнинного гіперболоїда.

Рис. 3: Двопорожнинний гіперболоїд

Двопорожнинний гіперболоїд має три площини симетрії (координатні площини), три осі симетрії (осі координат) і єдиний центр симетрії (початок координат).

Якщо $a = b$, то поверхня називається канонічним *двопорожнинним гіперболоїдом обертання*. Двопорожнинний гіперболоїд обертання є поверхнею, що утворена обертанням гіперболи

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1$$

навколо осі Oz . Тривісний двопорожнинний гіперболоїд є результатом стискання двопорожнинного гіперболоїда обертання уздовж осі Oy з коефіцієнтом $k = \frac{b}{a} < 1$. Доведення аналогічне доведенню подібних властивостей у випадку еліпсоїда.

Перерізи двопорожнинного гіперболоїда площинами $z = h$ проектиуються на площину xOy у сімейство еліпсів

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{h^2}{c^2} - 1.$$

- Якщо $|h| < c$, то перерізом є уявний еліпс і значить площа $z = h$ не має спільних точок із двопорожнинним гіперболоїдом;
- Якщо $|h| = c$, то перерізи вироджуються в точки $(0, 0, \pm c)$ – вершини гіперболоїда;
- Якщо $|h| > c$, то перерізи у сімейство дійсних еліпсів з півосями

$$\tilde{a} = a\sqrt{\frac{h^2}{c^2} - 1}, \quad \tilde{b} = b\sqrt{\frac{h^2}{c^2} - 1}.$$

Із зростанням h півосі перерізів необмежено зростають.

Перерізи двопорожнинного гіперболоїда площинами $y = h$ проектиуються на площину xOz у сімейство гіпербол

$$-\frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 + \frac{h^2}{b^2}$$

з півосями

$$\tilde{a} = a\sqrt{1 + \frac{h^2}{b^2}}, \quad \tilde{c} = c\sqrt{1 + \frac{h^2}{b^2}}.$$

Із зростанням $|h|$ півосі гіпербол необмежено зростають. Прямі

$$z = \pm \frac{c}{a} x$$

є асимптотами проекцій перерізів.

Властивості перерізів двопорожнинного гіперболоїда площинами $x = h$ аналогічні властивостям перерізів площинами $y = h$.

Вправа 2.4. Знайдіть кругові перерізи двопорожнинного гіперболоїда й омбілічні точки на ньому. Проаналізуйте їх розташування в залежності від співвідношення півосей.

2.4 Конуси

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняє рівнянню

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0 \quad (a \geq b > 0, c > 0),$$

називається *конусом другого порядку*. Це рівняння називається *канонічним* рівнянням конуса, а відповідна система координат називається *канонічною*.

Рівняння

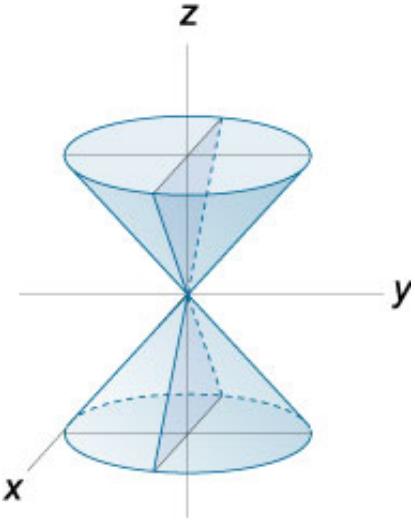


Рис. 4: Конус

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 0$$

визначає одну точку – початок координат, але за аналогією з конусом говорять, що це рівняння визначає *уявний конус з вершиною в дійсній точці* $(0, 0, 0)$.

Величини a, b, c називаються *півосяями* конуса, а точка $(0, 0, 0)$ – *вершиною* конуса (як дійсного, так і уявного).

Якщо $a = b$, то конус

$$\frac{x^2 + y^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$$

називається канонічним *конусом обертання*.

Конус обертання є поверхнею, що утворена обертанням прямої

$$\frac{x}{a} - \frac{z}{c} = 0$$

навколо осі Oz . Дійсно, застосувавши формулу (2), отримаємо рівняння

$$\frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{a} = \frac{z}{c}.$$

Після піднесення до квадрату отримаємо рівняння конуса обертання.

Загальний конус утворюється з конуса обертання стисканням уздовж осі Oy з коефіцієнтом $k = \frac{b}{a}$.

Конус (як дійсний, так і уявний) має три площини симетрії (координатні площини), три осі симетрії (осі координат) і єдиний центр симетрії (початок координат, тобто, вершину).

Перерізи конуса площинами $z = h$ проектируються на площину xOy у сімейство еліпсів

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = \frac{h^2}{c^2}$$

з півосями

$$\tilde{a} = \frac{a}{c} |h|, \quad \tilde{b} = \frac{b}{c} |h|.$$

Якщо $h = 0$, то переріз вироджується в точку $(0, 0, 0)$ – *вершину конусу*.

Перерізи конуса площинами $y = h$ проектируються на площину xOz у сімейство гіпербол

$$-\frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = -\frac{h^2}{b^2}$$

з півосями

$$\tilde{a} = a \frac{|h|}{b}, \quad \tilde{c} = c \frac{|h|}{b},$$

якщо $h \neq 0$, і в пару прямих

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0 \quad \sim \quad \frac{x}{a} - \frac{z}{c} = 0, \quad \frac{x}{a} + \frac{z}{c} = 0,$$

якщо $h = 0$.

Властивості перерізів площинами $x = h$ аналогічні властивостям перерізів $y = h$.

Приклад 2.2. Напишіть рівняння конуса, якщо він має вершину в точці $(3, 4, 6)$, його осі симетрії паралельні осям координат і він перетинає площину xOy по еліпсу, осі якого паралельні осям Ox та Oy , причому еліпс дотикається координатних осей.

Розв'язок. Виходячи з умов на осі симетрії, вершину конуса, а також переріз площеиною xOy , маемо наступне рівняння конуса

$$\frac{(x-3)^2}{a^2} + \frac{(y-4)^2}{b^2} - \frac{(z-6)^2}{c^2} = 0.$$

Очевидно, що числа a^2, b^2, c^2 визначаються з точністю до спільного множника, тож щоб отримати у перерізі площеиною xOy канонічне рівняння еліпса, візьмемо $c = 6$. Тобто рівняння переріза $\frac{(x-3)^2}{a^2} + \frac{(y-4)^2}{b^2} - \frac{(0-6)^2}{36} = 0$. Оскільки еліпс дотикається координатних осей, то його рівняння $\frac{(x-3)^2}{9} + \frac{(y-4)^2}{16} = 1$. Отже, $a^2 = 9, b^2 = 16$ і рівняння конуса

$$\frac{(x-3)^2}{9} + \frac{(y-4)^2}{16} - \frac{(z-6)^2}{36} = 0.$$

■

Дивіться також [приклад 1.1](#) і [приклад 1.4](#).

Вправа 2.5. Напишіть параметричне рівняння конічної поверхні з напрямленою кривою $y^2 = 2x, z = 1$ та вершиною у початку координат. Перевірте, що це конус другого порядку. Яке буде рівняння цієї поверхні, якщо зробити обертання системи координат на кут $\frac{\pi}{4}$ за годинниковою стрілкою навколо осі Oy ?

Відповідь: $2y^2 - xz = 0, \frac{1}{2}\tilde{x}^2 + 2\tilde{y}^2 - \frac{1}{2}\tilde{z}^2 = 0$.

2.5 Еліптичний параболоїд

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівнянню

$$\frac{x^2}{p} + \frac{y^2}{q} = 2z \quad (p \geq q > 0),$$

називається *еліптичним параболоїдом*.

Це рівняння називається *канонічним рівнянням еліптичного параболоїда*, а відповідна система координат називається *канонічною*. Величини p, q називаються *параметрами*, точка $(0, 0, 0)$ – *вершиною* еліптичного параболоїда.

Еліптичний параболоїд має дві площини симетрії (координатні площини xOz і yOz), одну вісь симетрії (вісь Oz) і не має жодного центра симетрії.

Рис. 5: Еліптичний параболоїд

Якщо $p = q$, то поверхня називається канонічним *еліптичним параболоїдом обертання*. Еліптичний параболоїд обертання утворюється обертанням параболи

$$\frac{x^2}{2p} = z$$

навколо осі Oz . Загальний еліптичний параболоїд утворюється стисканням еліптичного параболоїда обертання уздовж осі Oy з коефіцієнтом $k = \sqrt{\frac{q}{p}}$.

Одночасно, *еліптичний параболоїд є поверхнею перенесення*, що утворена параболами

$$z = \frac{x^2}{2p} \quad \text{та} \quad z = \frac{y^2}{2q}.$$

Перерізи еліптичного гіперболоїда площинами $z = h > 0$ проектуються на площину xOy у сімейство еліпсів виду

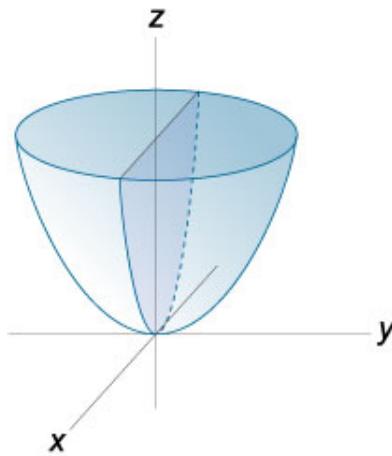
$$\frac{x^2}{2p} + \frac{y^2}{2q} = h$$

з півосями $\tilde{a} = \sqrt{2ph}$, $\tilde{b} = \sqrt{2qh}$. Переріз $h = 0$ вироджується в точку з координатами $(0, 0, 0)$ – вершину еліптичного параболоїда. Якщо $h < 0$, то площа $z = h$ не має спільних точок з поверхнею еліптичного параболоїда.

Перерізи еліптичного гіперболоїда площинами $y = h$ проектуються на площину xOz у сімейство конгруентних парабол

$$\frac{x^2}{2p} + \frac{h^2}{2q} = z.$$

Властивості перерізів $x = h$ аналогічні властивостям перерізів $y = h$.



Приклад 2.3. Напишіть рівняння поверхні другого порядку, якщо площаина xOy перетинає її по колу $x^2 + y^2 - 4x - 8y - 16 = 0$, а площини xOz та yOz по параболам, осі яких паралельні додатному напрямку осі Oz , причому параметр параболи, що лежить в площині xOz дорівнює 3.

Розв'язок. Перший спосіб. Виходячи з виду перерізів координатними площинами, робимо висновок, що дана поверхня є параболоїдом обертання з віссю симетрії паралельною Oz . Виділимо повні квадрати та отримаємо рівняння кола $(x-2)^2 + (y-4)^2 = 36$. Вісь параболоїда – пряма $x = 2, y = 4, z = t$, вершина знаходиться в точці $(2, 4, z_0)$, тобто його рівняння

$$\frac{(x-2)^2}{p} + \frac{(y-4)^2}{p} = 2(z - z_0).$$

$p = 3$ – це фокальний параметр параболи, що лежить в площині xOz . Знайдемо перетин параболоїда площеиною xOy , отримаємо $-2 \cdot 3 \cdot z_0 = 36$. Отже, $z_0 = -6$ і рівняння параболоїда обертання

$$\frac{(x-2)^2}{3} + \frac{(y-4)^2}{3} = 2(z + 6).$$

Другий спосіб. Скористаємося загальним рівнянням (1) поверхні другого порядку. Виходячи з рівняння перерізу площеиною xOy , знайдемо певні коефіцієнти:

$$x^2 + y^2 + a_{33}z^2 + 2a_{13}xz + 2a_{23}yz - 4x - 8y + 2b_3z - 16 = 0.$$

Оскільки при перетині площеиною $y = 0$ ми отримуємо параболу з віссю паралельною додатному напрямку осі Oz та параметром 3, то $a_{33} = 0$, $a_{13} = 0$, $b_3 = -3$. Далі, з вигляду перерізу площеиною $x = 0$ ми отримуємо $a_{23} = 0$. Отже, рівняння поверхні другого порядку

$$x^2 + y^2 - 4x - 8y - 6z - 16 = 0,$$

яке є рівнянням параболоїда обертання.

■

2.6 Гіперболічний параболоїд

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівнянню

$$\frac{x^2}{p} - \frac{y^2}{q} = 2z \quad (p, q > 0),$$

називається *гіперболічним параболоїдом*. Це рівняння називається *канонічним* рівнянням гіперболічного параболоїда, а відповідна система координат називається *каноничною*. Величини p, q називаються *параметрами* гіперболічного параболоїда.

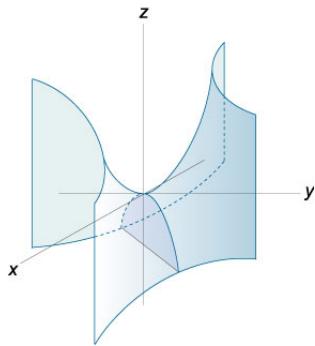


Рис. 6: Гіперболічний параболоїд

Гіперболічний параболоїд має дві площини симетрії (координатні площини xOz і Oyz), одну вісь симетрії (вісь Oz) і не має жодного центра симетрії.

Гіперболічний параболоїд є поверхнею перенесення, що утворена параболами

$$z = \frac{x^2}{2p} \quad \text{та} \quad z = -\frac{y^2}{2q}.$$

Перерізи гіперболічного параболоїда площинами $z = h$ проектуються на площину xOy

- при $h > 0$ у сімейство гіпербол

$$\frac{x^2}{2p} - \frac{y^2}{2q} = h$$

з півосяями

$$\tilde{a} = \sqrt{2ph}, \quad \tilde{b} = \sqrt{2qh};$$

- при $h = 0$ у пару прямих

$$\frac{x^2}{2p} - \frac{y^2}{2q} = 0;$$

- при $h < 0$ у сімейство гіпербол

$$-\frac{x^2}{2p} + \frac{y^2}{2q} = -h$$

з півосяями

$$\tilde{a} = \sqrt{-2ph}, \quad \tilde{b} = \sqrt{-2qh}.$$

Перерізи гіперболічного параболоїда площинами $y = h$ проектуються на площину xOz у сімейство конгруентних парабол $\frac{x^2}{2p} - \frac{h^2}{2q} = z$.

Перерізи гіперболічного параболоїда площинами $x = h$ проектуються на площину xOz у сімейство конгруентних парабол $\frac{h^2}{2p} - \frac{y^2}{2q} = z$.

2.7 Циліндри

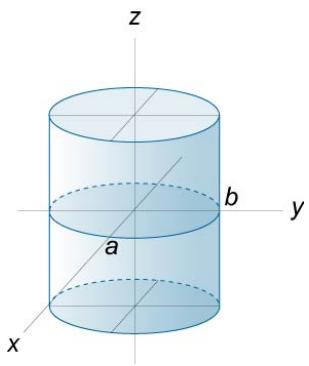
Якщо в якості напрямної кривої циліндричної поверхні обрати будь-яку з 9 кривих 2-го порядку, а твірні спрямувати перпендикулярно до площини, у якій

ця крива лежить, то така циліндрична поверхня буде задаватися многочленом 2-го порядку, а значить буде поверхнею 2-го порядку. Спрямуємо вісь Oz декартової прямокутної системи координат паралельно твірним циліндричної поверхні, а осі Ox і Oy пов'яжемо з осями канонічної системи координат для відповідної кривої. При такому виборі координатної системи рівняння поверхні не буде містити координати z і рівняння циліндра буде збігатися з рівнянням одного з 9 типів рівнянь кривих 2-го порядку.

Розрізняються невироджені і вироджені цилінди 2-го порядку. Вироджені цилінди – це цилінди, що розпадаються на пари площин. За типом напрямної кривої розрізняються і типи невироджених циліндрів.

Еліптичний циліндр.

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівнянню



$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad (a \geq b > 0),$

називається дійсним еліптичним циліндром, а рівняння

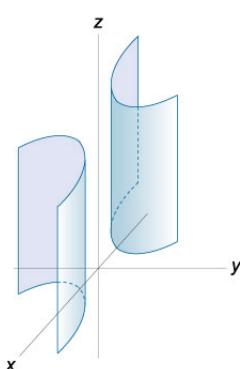
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = -1, \quad a \geq b > 0$$

Рис. 7: Еліптичний циліндр визначає уявний еліптичний циліндр. У дійсному евклідовому просторі уявний циліндр є пустою множиною \emptyset . Величини a, b називаються півосяями еліптичного циліндра (як дійсного, так і уявного).

Еліптичний циліндр має дві фіксовані площини симетрії (площина xOz і Oyz) і сімейство площин симетрії, перпендикулярних твірним; одну фіксовану вісь симетрії (вісь Oz) і сімейство осей симетрії, паралельних до осей Ox і Oy ; лінію центрів симетрії – вісь Oz .

Гіперболічний циліндр.

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівнянню



$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad (a, b > 0),$$

називається гіперболічним циліндром.

Гіперболічний циліндр має дві фіксовані площини симетрії (площина xOz і Oyz) і сімейство площин симетрії, перпендикулярних твірним; одну фіксовану вісь симетрії (вісь Oz) і сімейство осей симетрії, паралельних до осей Ox і Oy ; лінію центрів симетрії – вісь Oz .

Рис. 8: Гіперболічний циліндр

Параболічний циліндр.

Геометричне місце точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівнянню

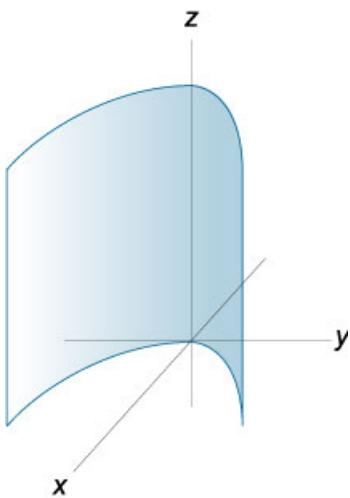
$$y^2 = 2pz \quad (p > 0),$$

називається *параболічним циліндром*.

Параболічний циліндр має одну фіксовану площину симетрії (площину xOz) і сімейство площин симетрії, що перпендикулярні твірним; має сімейство осей симетрії, що паралельні до осі Ox ; не має жодного центра симетрії.

Еліптичний, гіперболічний і параболічний цилінди – це невироджені цилінди другого порядку.

Рис. 9: Параболічний циліндр



Цилінди, побудовані над парами прямих, утворюють пари площин і складають клас поверхонь другого порядку, що розпадаються. Цей клас визначається геометричним місцем точок простору, координати яких щодо деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівнянню кривої другого порядку, що розпадається. Відповідні рівняння і системи координат називаються *канонічними*. Опишемо всі поверхні другого порядку, що розпадаються.

- **Пара дійсних площин, що перетинаються по прямій (осі Oz)**

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 0 \quad (a, b > 0).$$

Поверхня має дві фіксовані площини симетрії (площина xOz та yOz) і сімейство площин симетрії, що перпендикулярні осі Oz ; одну фіксовану вісь симетрії (вісь Oz) і сімейство осей симетрії, паралельних до осей Ox і Oy ; безліч центрів симетрії, що розташовані на осі Oz .

- **Пара уявних площин, що перетинаються по дійсній прямій (осі Oz)**

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 0 \quad (a, b > 0).$$

Поверхня має дві фіксовані площини симетрії (площина xOz та yOz) і сімейство площин симетрії, що перпендикулярні осі Oz ; одну фіксовану вісь симетрії (вісь Oz) і сімейство осей симетрії, паралельних до осей Ox і Oy ; безліч центрів симетрії, що розташовані на осі Oz .

- **Пара дійсних паралельних площин**

$$y^2 = b^2 \quad (b > 0).$$

Поверхня має одну фіксовану площину симетрії (площина xOz) і безліч площин симетрії, що перпендикулярні площині xOz ; безліч осей симетрії (прямі, що паралельні осі Oy та прямі, що лежать у площині xOz); безліч центрів симетрії, розташованих у площині xOz .

- **Пара уявних паралельних площин**

$$y^2 = -b^2 \quad (b > 0).$$

Поверхня має одну фіксовану площину симетрії (площина xOz) і безліч площин симетрії, що перпендикулярні площині xOz ; безліч осей симетрії (прямі, що паралельні осі Oy та прямі, що лежать у площині xOz); безліч центрів симетрії, розташованих у площині xOz .

- **Пара площин, що збігаються**

$$y^2 = 0.$$

Поверхня має одну фіксовану площину симетрії (площина xOz) і безліч площин симетрії, що перпендикулярні площині xOz ; безліч осей симетрії (прямі, що паралельні осі Oy та прямі, що лежать у площині xOz); безліч центрів симетрії, розташованих у площині xOz .

Вправа 2.6. Напишіть рівняння еліптичного циліндра з напрямним колом $x^2 + y^2 = 1, z = 0$ та твірними, які утворюють рівні кути з осями координат. Знайдіть півосі еліпса, якій лежить у площині, перпендикулярній до твірних циліндра.

Відповідь: $x^2 + y^2 + 2z^2 - 2xz - 2yz - 1; a = 1, b = \frac{1}{\sqrt{3}}$.

Сутність класифікаційної теореми полягає в тому, що *вибором відповідної декартової прямокутної системи координат рівняння будь-якої поверхні 2-го порядку може бути зведене до одного з перелічених вище 17 типів рівнянь 2-го порядку*. Тим самим, будь-яка поверхня 2-го порядку є однією з перелічених 17 типів поверхонь.

3 Дотична площаина

Дотичною площеиною до поверхні S в точці $M_0 \in S$ називається площаина, що проходить через точку M_0 і містить дотичні вектори до всіх регулярних кривих¹, які лежать на поверхні і проходять через точку M_0 . Якщо лінія подана в параметричній формі, а саме як система гладких функцій $x = x(t)$, $y = y(t)$, $z = z(t)$, то її дотичний вектор має координати $\{x'(t), y'(t), z'(t)\}$.

¹Крива, або лінія, називається регулярною, якщо в кожній її точці існує дотична

Нехай лінія $x = x(t)$, $y = y(t)$, $z = z(t)$ лежить на поверхні еліпсоїда $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$. Це означає, що для всіх значень параметра t має місце тотожність

$$f(t) = \frac{x^2(t)}{a^2} + \frac{y^2(t)}{b^2} + \frac{z^2(t)}{c^2} - 1 \equiv 0. \quad (4)$$

Як наслідок, $f'(t) \equiv 0$ також. За правилами диференціювання складеної функції

$$\frac{1}{2}f'(t) = \frac{x(t)x'(t)}{a^2} + \frac{y(t)y'(t)}{b^2} + \frac{z(t)z'(t)}{c^2} \equiv 0.$$

Таким чином, в кожній точці лінії, що лежить на еліпсоїді, вектор

$$\vec{n}(t) = \left\{ \frac{x(t)}{a^2}, \frac{y(t)}{b^2}, \frac{z(t)}{c^2} \right\}$$

перпендикулярний до її дотичного вектору.

Якщо дві лінії проходять через точку (x_0, y_0, z_0) на еліпсоїді, то вектор

$$\vec{n} = \left\{ \frac{x_0}{a^2}, \frac{y_0}{b^2}, \frac{z_0}{c^2} \right\}$$

перпендикулярний в цій точці до дотичних векторів обох ліній. З огляду на те, що лінії можуть бути довільними², вектор

$$\vec{n} = \left\{ \frac{x_0}{a^2}, \frac{y_0}{b^2}, \frac{z_0}{c^2} \right\}$$

перпендикулярний до дотичного вектору будь-якої регулярної кривої, що лежить на еліпсоїді і проходить через точку (x_0, y_0, z_0) . Це означає, що всі такі вектори лежать у площині з вектором нормалі \vec{n} . З означення дотичної площини поверхні випливає, що площа

$$\frac{x_0}{a^2}(x - x_0) + \frac{y_0}{b^2}(y - y_0) + \frac{z_0}{c^2}(z - z_0) = 0$$

є дотичною площею до еліпсоїда в точці (x_0, y_0, z_0) на еліпсоїді. З огляду на те що $\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} + \frac{z_0^2}{c^2} = 1$, рівняння дотичної площини до еліпсоїда може бути спрощене до

$$\frac{xx_0}{a^2} + \frac{yy_0}{b^2} + \frac{zz_0}{c^2} = 1.$$

В аналогічний спосіб виводяться рівняння дотичної площини до всіх інших поверхонь другого порядку, що не розпадаються в пари площин.³ Рівняння поверхонь та їх дотичних площин подамо в таблиці.

²але такі, що проходять через точку (x_0, y_0, z_0)

³У випадку розпадних поверхонь дотична площа збігається з відповідною площею

Рівняння поверхні	Рівняння дотичної площини
$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$	$\frac{xx_0}{a^2} + \frac{yy_0}{b^2} + \frac{zz_0}{c^2} = 1$
$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$	$\frac{xx_0}{a^2} + \frac{yy_0}{b^2} - \frac{zz_0}{c^2} = 1$
$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1$	$\frac{xx_0}{a^2} + \frac{yy_0}{b^2} - \frac{zz_0}{c^2} = -1$
$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$	$\frac{xx_0}{a^2} + \frac{yy_0}{b^2} - \frac{zz_0}{c^2} = 0 \quad (x_0, y_0, z_0) \neq (0, 0, 0)$
$\frac{x^2}{p} + \frac{y^2}{q} = 2z$	$\frac{xx_0}{p} + \frac{yy_0}{q} = z + z_0$
$\frac{x^2}{p} - \frac{y^2}{q} = 2z$	$\frac{xx_0}{p} - \frac{yy_0}{q} = z + z_0$
$y^2 = 2px$	$yy_0 = p(x + x_0)$
$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$	$\frac{xx_0}{a^2} + \frac{yy_0}{b^2} = 1$
$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$	$\frac{xx_0}{a^2} - \frac{yy_0}{b^2} = 1$

Наведені міркування щодо дотичної площини поверхні другого порядку мають природне узагальнення. Нехай поверхня задається рівнянням $\Phi(x, y, z) = 0$. Якщо лінія $x = x(t)$, $y = y(t)$, $z = z(t)$ лежить на поверхні, то її координати задовольняють рівнянню $\Phi(x(t), y(t), z(t)) = 0$ для всіх значень параметра t . Якщо позначити $f(t) = \Phi(x(t), y(t), z(t))$, то має місце тотожність

$$f(t) = \Phi(x(t), y(t), z(t)) \equiv 0. \quad (5)$$

В такому разі $f'(t) \equiv 0$ також. За правилами диференціювання складеної функції

$$f' = \Phi'_x(x(t), y(t), z(t)) x' + \Phi'_y(x(t), y(t), z(t)) y' + \Phi'_z(x(t), y(t), z(t)) z' \equiv 0, \quad (6)$$

де символами Φ'_x , Φ'_y та Φ'_z позначені так звані частинні похідні функції $\Phi(x, y, z)$. Частинна похідна, скажімо за змінною x , обчислюється як похідна від функції $\Phi(x, y, z)$ як функції лише змінної x у припущені, що змінні y та z при обчисленні є сталими величинами. Наприклад, $(x^2 + y^2 + z^2)'_x = 2x$.

Для функції $\Phi(x, y, z)$ вектор $grad(\Phi) = \{\Phi'_x, \Phi'_y, \Phi'_z\}$ називається *градієнтом* функції $\Phi(x, y, z)$. Із тотожності (6) випливає, що вектор $grad(\Phi)$ є ве-

ктором нормалі до дотичної площини (якщо існує) в кожній точці поверхні $\Phi(x, y, z) = 0$.

Отже, в загальному випадку рівняння дотичної площини неявно заданої поверхні $\Phi(x, y, z) = 0$ в точці (x_0, y_0, z_0) , що належить поверхні⁴, запишеться у вигляді

$$\Phi'_x(x_0, y_0, z_0)(x - x_0) + \Phi'_y(x_0, y_0, z_0)(y - y_0) + \Phi'_z(x_0, y_0, z_0)(z - z_0) = 0. \quad (7)$$

Вправа 3.1. Виведіть рівняння дотичної площини канонічних поверхонь другого порядку з рівняння (7).

Приклад 3.1. Через пряму $y = 0, z = 1$ проведіть площини, дотичні до двопорожнинного гіперболоїда

$$\frac{x^2}{16} + \frac{y^2}{8} - \frac{z^2}{9} = -1,$$

та визначте точки дотику.

Розв'язок. Площини, які проходять через пряму, утворюють жмуток площин. Запишемо його рівняння: $\alpha y + \beta z = \beta$. Запишемо рівняння дотичної площини до двопорожнинного гіперболоїда в невідомій точці (x_0, y_0, z_0) , яка належить поверхні:

$$\frac{xx_0}{16} + \frac{yy_0}{8} - \frac{zz_0}{9} = -1.$$

Потрібно знайти таку точку на поверхні, в якій дотична площа належить жмутку площин $\alpha y + \beta z = \beta$, тобто:

$$\frac{x_0}{16} = 0, \quad \frac{y_0}{8} = \alpha, \quad -\frac{z_0}{9} = \beta, \quad -1 = \beta$$

$$x_0 = 0, \quad y_0 = 8\alpha, \quad z_0 = 9.$$

Оскільки точка належить поверхні, то

$$\frac{64\alpha^2}{8} - \frac{9^2}{9} = -1, \quad 8\alpha^2 = 8, \quad \alpha = \pm 1.$$

Отже дотичні площини мають рівняння

$$y - z = -1 \quad \text{та} \quad y + z = 1,$$

відповідні точки дотику $(0, 8, 9)$ та $(0, -8, 9)$.

■

⁴тобто $\Phi(x_0, y_0, z_0) = 0$

Вправа 3.2. Для того, щоб площа Ax + By + Cz + D = 0 була дотичною до канонічної поверхні 2 порядку в деякій неособливій точці необхідно і достатньо виконання наступних умов

$$\begin{aligned}
 & \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1, \quad a^2A^2 + b^2B^2 + c^2C^2 = D^2; \\
 & \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1, \quad a^2A^2 + b^2B^2 - c^2C^2 = D^2, D \neq 0; \\
 & \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1, \quad a^2A^2 + b^2B^2 + c^2C^2 = -D^2, D \neq 0; \\
 & \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0, \quad a^2A^2 + b^2B^2 - c^2C^2 = 0, C \neq 0, D = 0; \\
 & \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1, \quad a^2A^2 + b^2B^2 = D^2, C = 0; \\
 & \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1, \quad a^2A^2 - b^2B^2 = D^2, C = 0, D \neq 0; \\
 & y^2 = 2px, \quad pB^2 = 2AD, C = 0; \\
 & \frac{x^2}{p} + \frac{y^2}{q} = 2z, \quad pA^2 + qB^2 = 2CD; \\
 & \frac{x^2}{p} - \frac{y^2}{q} = 2z, \quad pA^2 - qB^2 = 2CD, C \neq 0.
 \end{aligned}$$

Підказка. Розглянемо задачу для випадку еліпсоїда. *Необхідність.* Рівняння дотичної площини до еліпсоїда

$$\frac{x_0x}{a^2} + \frac{y_0y}{b^2} + \frac{z_0z}{c^2} = 1$$

має збігатися з рівнянням площини Ax + By + Cz + D = 0, що має місце за умови виконання пропорцій

$$\frac{x_0}{a^2A} = \frac{y_0}{b^2B} = \frac{z_0}{c^2C} = \frac{-1}{D}.$$

В такому разі

$$x_0 = -\frac{a^2A}{D}, \quad y_0 = -\frac{b^2B}{D}, \quad z_0 = -\frac{c^2C}{D}.$$

Але точка (x₀, y₀, z₀) лежить на еліпсоїді. Значить

$$\frac{a^2A^2}{D^2} + \frac{b^2B^2}{D^2} + \frac{c^2C^2}{D^2} = 1 \sim a^2A^2 + b^2B^2 + c^2C^2 = D^2.$$

Достатність. Нехай a²A² + b²B² + c²C² = D². Очевидно, що D ≠ 0. Тоді

$$\frac{a^2A^2}{D^2} + \frac{b^2B^2}{D^2} + \frac{c^2C^2}{D^2} = 1$$

і точка

$$x_0 = -\frac{a^2 A}{D}, \quad y_0 = -\frac{b^2 B}{D}, \quad z_0 = -\frac{c^2 C}{D}$$

лежать на еліпсоїді. Дотична площаина в цій точці збігається із заданою.

Приклад 3.2. При якому значенні m площаина $x - 2y - 2z + m = 0$ є дотичною до еліпсоїда $\frac{x^2}{144} + \frac{y^2}{36} + \frac{z^2}{9} = 1$.

Розв'язок. Скористаємося результатом вправи 3.2:

$$144(1)^2 + 36(-2)^2 + 9(-2)^2 = m^2 \quad \sim \quad m^2 = 324 \quad \sim \quad m = \pm 18.$$

Відповідь: $m = \pm 18$.

■

Вправа 3.3. Розв'язати попередню задачу, не використовуючи вправу 3.2, знайти також точки дотику.

4 Прямолінійні твірні на поверхнях другого порядку

4.1 Прямолінійні твірні на поверхні однопорожнинного гіперболоїда

При вивчені перерізів поверхонь 2-го порядку, можна було помітити, що в деяких випадках, а саме у випадку однопорожнинного гіперболоїда і гіперболічного параболоїда, існували площини, що перетинають ці поверхні по парі прямих. Виявляється, що ці дві поверхні можуть бути складені із двох сімейств прямих.

Твердження 4.1. Однопорожнинний гіперболоїд несе на собі два сімейства прямолінійних твірних, що мають наступні властивості:

- (a) через будь-яку точку поверхні проходить рівно одна пряма кожного сімейства;
- (b) будь-які дві твірні різних сімейств лежать в одній площині;
- (c) будь-які дві твірні одного сімейства є мимобіжними;
- (d) будь-які три твірні одного сімейства не паралельні жодній площині.

Доведення. Рівняння однопорожнинного гіперболоїда має вигляд

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1.$$

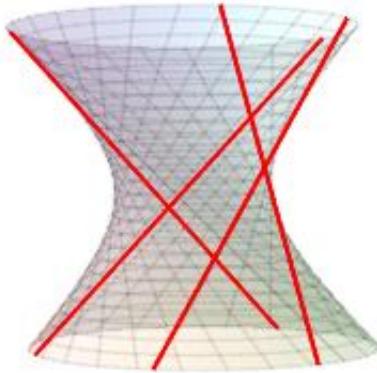


Рис. 10: Прямолінійні твірні на однопорожнинному гіперболоїді.

Зауважимо, що на цій поверхні не може лежати пряма, що паралельна площині xOy , бо перерізи поверхні площинами $z = h$ є сімейством еліпсів. Це означає, що якщо пряма лежить на поверхні, то вона обов'язково *перетинає горловий еліпс*, а її напрямний вектор *не ортогональний* до осі Oz .

Якщо точка $(x_1, y_1, 0)$ належить горловому еліпсу, то її координати задовольняють рівнянню

$$\left(\frac{x_1}{a}\right)^2 + \left(\frac{y_1}{b}\right)^2 = 1.$$

Нехай $\vec{v} = \{v_x, v_y, v_z\}$ є напрямним вектором шуканої прямої. Тоді $v_z \neq 0$. Оскільки координати напрямного вектору прямої визначаються з точністю до ненульового коефіцієнта пропорційності, то ми можемо покласти

$$v_z = c.$$

Отже, рівняння прямої, що може лежати на поверхні будемо шукати у вигляді:

$$\begin{cases} x = x_1 + v_x t, \\ y = y_1 + v_y t, \\ z = ct. \end{cases} \quad (8)$$

Підставимо (8) в рівняння гіперболоїда і будемо вимагати, щоб всі точки прямої задовольняли рівнянню гіперболоїда. Отримаємо:

$$\begin{aligned} \left(\frac{x_1 + v_x t}{a}\right)^2 + \left(\frac{y_1 + v_y t}{b}\right)^2 - t^2 &\equiv 1, \\ 2 \left(\frac{x_1 v_x}{a^2} + \frac{y_1 v_y}{b^2}\right) t + \left(\frac{v_x^2}{a^2} + \frac{v_y^2}{b^2} - 1\right) t^2 &\equiv 0. \end{aligned}$$

Оскільки це тотожність, всі коефіцієнти при t мають бути нулями. Запишемо систему

$$\begin{cases} \frac{x_1 v_x}{a^2} + \frac{y_1 v_y}{b^2} = 0, \\ \frac{v_x^2}{a^2} + \frac{v_y^2}{b^2} - 1. \end{cases}$$

З першого рівняння виразимо

$$v_y = -\frac{x_1 b^2}{y_1 a^2} v_x$$

і підставимо в друге. Отримаємо

$$\frac{v_x^2}{a^2} + \frac{x_1^2 b^2}{y_1^2 a^4} v_x^2 = 1 \sim \frac{v_x^2 b^2}{y_1^2 a^2} \left(\frac{y_1^2}{b^2} + \frac{x_1^2}{a^2} \right) = 1 \sim \frac{v_x^2 b^2}{y_1^2 a^2} = 1.$$

Маємо два розв'язки

$$(1) \quad \begin{cases} v_x = \frac{a}{b} y_1, \\ v_y = -\frac{b}{a} x_1; \end{cases} \quad (2) \quad \begin{cases} v_x = -\frac{a}{b} y_1, \\ v_y = \frac{b}{a} x_1. \end{cases}$$

Таким чином, через кожну точку $(x_1, y_1, 0)$ горлового еліпса однопорожнинного гіперболоїда проходить дві прямі

$$(1) \quad \begin{cases} x = x_1 + \frac{a}{b} y_1 t, \\ y = y_1 - \frac{b}{a} x_1 t, \\ z = ct, \end{cases} \quad (2) \quad \begin{cases} x = x_1 + \frac{a}{b} y_1 t, \\ y = y_1 - \frac{b}{a} x_1 t, \\ z = -ct, \end{cases}$$

що цілком лежать на поверхні. Точки горлового еліпса параметризуються за формулами $x_1 = a \cos \alpha$, $y_1 = b \sin \alpha$ ($\alpha \in [0, 2\pi]$) і, таким чином, на поверхні маємо два однопараметричні сімейства прямих

$$(1) \quad \begin{cases} x = a(\cos \alpha + t \sin \alpha), \\ y = b(\sin \alpha - t \cos \alpha), \\ z = ct, \end{cases} \quad (2) \quad \begin{cases} x = a(\cos \alpha + t \sin \alpha), \\ y = b(\sin \alpha - t \cos \alpha), \\ z = -ct, \end{cases} \quad (9)$$

Покажемо, що це дійсно шукані сімейства.

(a) Нехай (x_0, y_0, z_0) точка на однопорожнинному гіперболоїді, тобто

$$\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} - \frac{z_0^2}{c^2} = 1.$$

Покажемо, що вона лежить на прямій сімейства (1). Для цього достатньо перевірити, що система

$$\begin{cases} x = a(\cos \alpha + t \sin \alpha) \\ y = b(\sin \alpha - t \cos \alpha) \\ z = ct \end{cases}$$

має єдиний розв'язок відносно t і $\alpha \in [0, 2\pi]$.

Ясно, що $t_0 = \frac{z_0}{c}$, а для знаходження параметра α отримуємо систему

$$\begin{cases} \frac{x_0}{a} = \cos \alpha + t_0 \sin \alpha, \\ \frac{y_0}{b} = -t_0 \cos \alpha + \sin \alpha, \end{cases}$$

з якої легко знаходимо потрібний розв'язок

$$\sin \alpha_1 = \frac{\frac{z_0}{c} \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}}{1 + \left(\frac{z_0}{c}\right)^2}, \quad \cos \alpha_1 = \frac{\frac{x_0}{a} - \frac{z_0}{c} \frac{y_0}{b}}{1 + \left(\frac{z_0}{c}\right)^2}. \quad (10)$$

Для перевірки коректності розв'язку, перевіримо виконання основної тригонометричної тотожності $\sin^2 \alpha_1 + \cos^2 \alpha_1 = 1$. Дійсно,

$$\frac{\left(t_0 \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}\right)^2}{(1+t_0^2)^2} + \frac{\left(\frac{x_0}{a} - t_0 \frac{y_0}{b}\right)^2}{(1+t_0^2)^2} = \frac{\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2}}{1+t_0^2} = \frac{1 + \frac{z_0^2}{c^2}}{1+t_0^2} = 1.$$

Аналогічно, що через точку (x_0, y_0, z_0) проходить єдина пряма сімейства (2), для якої

$$\sin \alpha_2 = \frac{-\frac{z_0}{c} \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}}{1 + \left(\frac{z_0}{c}\right)^2}, \quad \cos \alpha_2 = \frac{\frac{x_0}{a} + \frac{z_0}{c} \frac{y_0}{b}}{1 + \left(\frac{z_0}{c}\right)^2}. \quad (11)$$

(b) Візьмемо дві прямі різних сімейств:

$$l_1 : \vec{r} = \vec{r}_1 + \vec{\tau}_1 t, \quad \vec{r}_1 = \{x_1, y_1, 0\}, \quad \vec{\tau}_1 = \left\{ \frac{a}{b} y_1, -\frac{b}{a} x_1, c \right\};$$

$$l_2 : \vec{r} = \vec{r}_2 + \vec{\tau}_2 t, \quad \vec{r}_2 = \{x_2, y_2, 0\}, \quad \vec{\tau}_2 = \left\{ \frac{a}{b} y_2, -\frac{b}{a} x_2, -c \right\}.$$

Умова компланарності l_1 і l_2 має вигляд

$$(\vec{r}_1 - \vec{r}_2, \vec{\tau}_1, \vec{\tau}_2) \equiv 0.$$

Розпишемо її в координатах:

$$\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & 0 \\ \frac{a}{b} y_1 & -\frac{b}{a} x_1 & c \\ \frac{a}{b} y_2 & -\frac{b}{a} x_2 & -c \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & 0 \\ \frac{a}{b}(y_1 + y_2) & -\frac{b}{a}(x_1 + x_2) & 0 \\ \frac{a}{b} y_2 & -\frac{b}{a} x_2 & -c \end{vmatrix} =$$

$$= -c \left[-\frac{b}{a}(x_1^2 - x_2^2) - \frac{a}{b}(y_1^2 - y_2^2) \right] = abc \left[\frac{x_1^2 - x_2^2}{a^2} + \frac{y_1^2 - y_2^2}{b^2} \right] =$$

$$= abc \left[\frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2} - \left(\frac{x_2^2}{a^2} + \frac{y_2^2}{b^2} \right) \right] \equiv 0,$$

що й треба було перевірити.

(c) Візьмемо дві різні прямі одного сімейства:

$$l_1 : \vec{r} = \vec{r}_1 + \vec{\tau}_1 t, \quad \vec{r}_1 = \{x_1, y_1, 0\}, \quad \vec{\tau}_1 = \left\{ \frac{a}{b} y_1, -\frac{b}{a} x_1, c \right\};$$

$$l_2 : \vec{r} = \vec{r}_2 + \vec{\tau}'_1 t, \quad \vec{r}_2 = \{x'_1, y'_1, 0\}, \quad \vec{\tau}'_1 = \left\{ \frac{a}{b} y'_1, -\frac{b}{a} x'_1, c \right\}.$$

Умова їх мимобіжності має вигляд:

$$(\vec{r}_1 - \vec{r}_2, \vec{\tau}_1, \vec{\tau}'_1) \neq 0.$$

Розпишемо її в координатах:

$$\begin{vmatrix} x_1 - x'_1 & y_1 - y'_1 & 0 \\ \frac{a}{b}y_1 & -\frac{b}{a}x_1 & c \\ \frac{a}{b}y'_1 & -\frac{b}{a}x'_1 & c \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_1 - x'_1 & y_1 - y'_1 & 0 \\ \frac{a}{b}(y_1 - y'_1) & -\frac{b}{a}(x_1 - x'_1) & 0 \\ \frac{a}{b}y'_1 & -\frac{b}{a}x'_1 & c \end{vmatrix} = \\ = c \left[-\frac{b}{a}(x_1 - x'_1)^2 - \frac{a}{b}(y_1 - y'_1)^2 \right] = -abc \left[\frac{(x_1 - x'_1)^2}{a^2} + \frac{(y_1 - y'_1)^2}{b^2} \right] \neq 0$$

тому що $(x_1, y_1, 0)$ і $(x'_1, y'_1, 0)$ дві різні точки на горловому еліпсі.

(d) Візьмемо три прямі одного сімейства:

$$\begin{aligned} l_1 : \quad & \vec{r} = \vec{r}_1 + \vec{\tau}t, \\ l_2 : \quad & \vec{r} = \vec{r}_2 + \vec{\tau}'t, \\ l_3 : \quad & \vec{r} = \vec{r}_3 + \vec{\tau}''t, \end{aligned}$$

де $\vec{r}_1 = \{x_1, y_1, 0\}$, $\vec{r}_2 = \{x'_1, y'_1, 0\}$, $\vec{r}_3 = \{x''_1, y''_1, 0\}$. Ці прямі не паралельні жодній площині, якщо в жодній точці вектори $\vec{\tau}, \vec{\tau}', \vec{\tau}''$ не компланарні, тобто

$$(\vec{\tau}, \vec{\tau}', \vec{\tau}'') \neq 0.$$

Розпишемо цю умову в координатах (для визначеності візьмемо прямолінійні твірні з першого сімейства, для прямих з другого сімейства потрібно замість c взяти $-c$):

$$\begin{vmatrix} \frac{a}{b}y_1 & -\frac{b}{a}x_1 & c \\ \frac{a}{b}y'_1 & -\frac{b}{a}x'_1 & c \\ \frac{a}{b}y''_1 & -\frac{b}{a}x''_1 & c \end{vmatrix} = \frac{a}{b} \left(-\frac{b}{a} \right) c \begin{vmatrix} y_1 & x_1 & 1 \\ y'_1 & x'_1 & 1 \\ y''_1 & x''_1 & 1 \end{vmatrix} = -c \begin{vmatrix} y_1 - y''_1 & x_1 - x''_1 & \\ y'_1 - y''_1 & x'_1 - x''_1 & \end{vmatrix}.$$

Останній визначник дорівнює нулю тоді і тільки тоді, коли $\vec{r}_1 - \vec{r}_3 \parallel \vec{r}_2 - \vec{r}_3$. Це означає, що точки з радіусами-векторами $\vec{r}_1, \vec{r}_2, \vec{r}_3$ лежать на одній прямій, що неможливо, бо вони різні і лежать на горловому еліпсі.

■

Зауваження. На практиці рівняння прямолінійних твірних однопорожнинного гіперболоїда іноді краще шукати в інший спосіб. Запишемо рівняння однопорожнинного гіперболоїда

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1 \sim \frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1 - \frac{y^2}{b^2},$$

і розкладемо ліву і праву частини на множники:

$$\left(\frac{x}{a} - \frac{z}{c} \right) \left(\frac{x}{a} + \frac{z}{c} \right) = \left(1 - \frac{y}{b} \right) \left(1 + \frac{y}{b} \right).$$

Розглянемо наступну систему лінійних рівнянь:

$$(\lambda) \quad \begin{cases} \lambda_1 \left(\frac{x}{a} - \frac{z}{c} \right) = \lambda_2 \left(1 - \frac{y}{b} \right), \\ \lambda_2 \left(\frac{x}{a} + \frac{z}{c} \right) = \lambda_1 \left(1 + \frac{y}{b} \right), \\ \lambda_1^2 + \lambda_2^2 \neq 0. \end{cases}$$

Кожне лінійне рівняння задає у просторі площину. Дані площини не паралельні, отже ця система з двох лінійних рівнянь задає пряму. Покажемо, що ця пряма лежить на однопорожнинному гіперболоїді. Дійсно, якщо точка належить цій прямій, то вона задоволяє кожне з лінійних рівнянь системи, отже задоволяє добутку цих рівнянь, тобто рівнянню однопорожнинного гіперболоїда.

Це твердження справедливе для будь-яких λ_1, λ_2 , які не дорівнюють нулю одночасно. Отже, ми отримали рівняння одного сімейства прямолінійних твірних на однопорожнинному гіперболоїді.

Рівняння другого сімейства:

$$(\mu) \quad \begin{cases} \mu_1 \left(\frac{x}{a} - \frac{z}{c} \right) = \mu_2 \left(1 + \frac{y}{b} \right), \\ \mu_2 \left(\frac{x}{a} + \frac{z}{c} \right) = \mu_1 \left(1 - \frac{y}{b} \right), \\ \mu_1^2 + \mu_2^2 \neq 0. \end{cases}$$

Зauważення. Прямі різних сімейств, що перетинаються в точці (x_0, y_0, z_0) однопорожнинного гіперболоїда визначають єдину площину. Ця площа є дотичною до поверхні, бо містить дотичні вектори до прямолінійних твірних. Отже, дотична площа до поверхні є єдиною площею, що перетинає поверхню в точці дотику по двом прямолінійним твірним.

Приклад 4.1. Знайти прямолінійні твірні поверхні $\frac{x^2}{4} + y^2 - \frac{z^2}{25} = 1$, які проходять через точку $(2, 1, 5)$.

Розв'язок. Перший спосіб. Запишемо рівняння первого сімейства прямолінійних твірних (λ) та підставимо координати точки $(2, 1, 5)$:

$$\begin{cases} \lambda_1 \left(\frac{x}{2} - \frac{z}{5} \right) = \lambda_2 (1 - y), \\ \lambda_2 \left(\frac{x}{2} + \frac{z}{5} \right) = \lambda_1 (1 + y), \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 \cdot 0 = \lambda_2 \cdot 0, \\ \lambda_2 \cdot 2 = \lambda_1 \cdot 2, \end{cases} \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2.$$

Можемо взяти будь-які числа, які задовольняють цій рівності, наприклад: $\lambda_1 = \lambda_2 = 10$. Отримуємо рівняння прямолінійної твірної з першого сімейства:

$$\begin{cases} 5x - 2z = 10 - 10y, \\ 5x + 2z = 10 + 10y, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 5x = 10, \\ 2z = 10y, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 2, \\ y = t, \\ z = 5t, \end{cases} \Rightarrow \frac{x-2}{0} = \frac{y}{1} = \frac{z}{5}.$$

Рівняння другого сімейства (μ):

$$\begin{cases} \mu_1 \left(\frac{x}{2} - \frac{z}{5} \right) = \mu_2 (1 + y), \\ \mu_2 \left(\frac{x}{2} + \frac{z}{5} \right) = \mu_1 (1 - y), \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \mu_1 \cdot 0 = \mu_2 \cdot 2, \\ \mu_2 \cdot 2 = \mu_1 \cdot 0, \end{cases} \Rightarrow \mu_2 = 0, \forall \mu_1.$$

Візьмемо $\mu_1 = 10$, $\mu_2 = 0$. Отримуємо рівняння прямолінійної твірної з другого сімейства:

$$\begin{cases} 5x - 2z = 0, \\ 0 = 10 - 10y, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 5x = 2z, \\ y = 1, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 2t, \\ y = 1, \\ z = 5t, \end{cases} \Rightarrow \frac{x}{2} = \frac{y-1}{0} = \frac{z}{5}.$$

Другий спосіб. Точка $(2, 1, 5)$ лежить на поверхні. Півосі гіперболоїда $a = 2$, $b = 1$, $c = 5$. Рівняння шуканих твірних мають вигляд (9). При цьому $\cos \alpha$ і $\sin \alpha$ задаються формулами (10) і (11), відповідно. Обчислимо

$$\sin \alpha_1 = \frac{\frac{z_0}{c} \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}}{1 + \left(\frac{z_0}{c} \right)^2} = \frac{\frac{5}{2} \frac{2}{2} + \frac{1}{1}}{1 + \left(\frac{5}{5} \right)^2} = 1, \quad \cos \alpha_1 = 0,$$

$$\sin \alpha_2 = \frac{-\frac{z_0}{c} \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}}{1 + \left(\frac{z_0}{c} \right)^2} = \frac{-\frac{5}{2} \frac{2}{2} + \frac{1}{1}}{1 + \left(\frac{5}{5} \right)^2} = 0, \quad \cos \alpha_2 = 1.$$

і запишемо рівняння твірних

$$(1) \quad \begin{cases} x = 2t, \\ y = 1, \\ z = 5t, \end{cases} \quad (2) \quad \begin{cases} x = 2, \\ y = -t, \\ z = -5t. \end{cases}$$

Канонічні рівняння запищуться у вигляді

$$(1) \quad \frac{x}{2} = \frac{y-1}{0} = \frac{z}{5}, \quad (2) \quad \frac{x-2}{0} = \frac{y}{1} = \frac{z}{5}.$$

■

Приклад 4.2. Дано однопорожнинний гіперболоїд $\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} - \frac{z^2}{16} = 1$. Через його твірну $\frac{x-1}{0} = \frac{y}{3} = \frac{z}{4}$ і точку $(0, 3, 0)$ проведено площину. Знайти іншу пряму перетину цієї площини з гіперболоїдом.

Розв'язок. Площина, що перетинає гіперболоїд по двом прямолінійним твірним, є дотичною площиною. Знайшовши точку дотику, можемо скористатися рівняннями (9) з параметрами (10) та (11).

Запишемо рівняння заданої площини

$$\begin{vmatrix} x-2 & y & z \\ 0 & 3 & 4 \\ -2 & 3 & 0 \end{vmatrix} = -12(x-2) - 8y + 6z = 0 \quad \sim \quad 6x + 4y - 3x - 12 = 0$$

і будемо вимагати, щоб ця площа збігалася з дотичною площиною гіперболоїда в певній точці (x_0, y_0, z_0) , тобто з площиною $\frac{x_0 x}{4} + \frac{y_0 y}{9} - \frac{z_0 z}{16} - 1 = 0$. Для цього необхідно і достатньо виконання пропорцій

$$\frac{x_0}{24} = \frac{y_0}{36} = \frac{-z_0}{-48} = \frac{-1}{-12} \quad \sim \quad \frac{x_0}{2} = \frac{y_0}{3} = \frac{z_0}{4} = 1.$$

Отже шукана точка дотику $(2, 3, 4)$. За формулами (10) та (11) знаходимо

$$\sin \alpha_1 = 1, \cos \alpha_1 = 0; \quad \sin \alpha_2 = 0, \cos \alpha_2 = 1.$$

Маємо дві твірні

$$(1) \quad \begin{cases} x = 2t, \\ y = 3, \\ z = 4t, \end{cases}$$

$$(2) \quad \begin{cases} x = 2, \\ y = -3t, \\ z = -4t. \end{cases}$$

Твірна (2) збігається із заданою, а твірна (1) є шуканою.

Відповідь: $\frac{x}{2} = \frac{y-3}{0} = \frac{z}{4}$.

■

Вправа 4.1. Розв'яжіть цю задачу, не використовуючи формул (9).

4.2 Прямолінійні твірні на поверхні гіперболічного параболоїда

Твердження 4.2. На поверхні гіперболічного параболоїда лежать два сімейства прямих. При цьому

- (a) через будь-яку точку гіперболічного параболоїда проходить рівно одна пряма кожного сімейства;
- (b) будь-які дві прямі різних сімейств перетинаються;

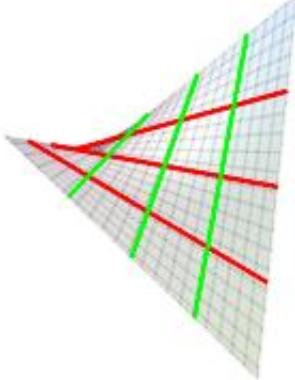
- (c) будь-які дві прямі одного сімейства мимобіжні;
- (d) будь-які три прямі одного сімейства паралельні до деякої площини.

Доведення. (а) Розглянемо рівняння гіперболічного параболоїда

$$\frac{x^2}{p} - \frac{y^2}{q} = 2z, \quad p, q > 0$$

і для зручності подальших обчислень зробимо заміну $p \rightarrow a^2$ і $q \rightarrow b^2$. Тоді рівняння запишеться у вигляді

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 2z.$$



Нехай точка (x_0, y_0, z_0) лежить на параболоїді, тобто $\frac{x_0^2}{a^2} - \frac{y_0^2}{b^2} = 2z_0$. Будемо шукати пряму

$$l : \begin{cases} x = x_0 + v_x t, \\ y = y_0 + v_y t, \\ z = z_0 + v_z t, \end{cases}$$

яка б цілком лежала на поверхні. Виконаємо підстановку

Рис. 11: Прямолінійні твірні на гіперболічному параболоїді.

$$\frac{(x_0 + v_x t)^2}{a^2} - \frac{(y_0 + v_y t)^2}{b^2} = 2(z_0 + v_z t),$$

$$2\left(\frac{v_x x_0}{a^2} - \frac{v_y y_0}{b^2} - v_z\right)t + \left(\frac{v_x^2}{a^2} - \frac{v_y^2}{b^2}\right)t^2 = 0.$$

Оскільки це тотожність за параметром t , отримуємо систему

$$\begin{cases} \frac{v_x x_0}{a^2} - \frac{v_y y_0}{b^2} = v_z, \\ \frac{v_x^2}{a^2} - \frac{v_y^2}{b^2} = 0. \end{cases}$$

Друге рівняння розкладемо на множники і отримаємо два розв'язки з точністю до коефіцієнта пропорційності $v_x = a, v_y = -b$; $v_x = a, v_y = b$. Тоді з першого рівняння $v_z = \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}$; $v_z = \frac{x_0}{a} - \frac{y_0}{b}$. Таким чином, напрям прямої, що лежить на поверхні, визначається векторами

$$\vec{\tau}_1 = \left\{ a, -b, \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b} \right\}, \quad \vec{\tau}_2 = \left\{ a, b, \frac{x_0}{a} - \frac{y_0}{b} \right\}.$$

Отже, через кожну точку (x_0, y_0, z_0) гіперболічного параболоїда проходить дві прямолінійні твірні

$$l_1 : \begin{cases} x = x_0 + at, \\ y = y_0 - bt, \\ z = z_0 + \left(\frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}\right)t, \end{cases} \quad l_2 : \begin{cases} x = x_0 + at, \\ y = y_0 + bt, \\ z = z_0 + \left(\frac{x_0}{a} - \frac{y_0}{b}\right)t. \end{cases} \quad (12)$$

Покажемо, що прямі типу l_1 і типу l_2 утворюють два однопараметричні сімейства прямолінійних твірних. Для цього покладемо

$$\lambda = \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}, \quad \mu = \frac{x_0}{a} - \frac{y_0}{b}.$$

На кожній з прямих типу l_1 або l_2 початкова точка (x_0, y_0, z_0) може бути обрана довільно. Пряма типу l_1 перетне переріз гіперболічного параболоїда площиною $x = 0$ при $t = -\frac{x_0}{a}$. При цьому

$$y_1 = y_0 + b\left(-\frac{x_0}{a}\right) = b\left(\frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b}\right) = b\lambda, \quad z_1 = -\lambda^2/2.$$

Аналогічно, пряма типу l_2 перетне цей же переріз в точці

$$x_2 = 0, \quad y_2 = -b\mu, \quad z_2 = -\mu^2.$$

Отже, прямі типу l_1 і l_2 складають два однопараметричні сімейства прямих

$$(\lambda) : \begin{cases} x = at, \\ y = b\lambda - bt, \\ z = -\lambda^2/2 + \lambda t; \end{cases} \quad (\mu) : \begin{cases} x = at, \\ y = -b\mu + bt, \\ z = -\mu^2/2 + \mu t, \end{cases}$$

що і складає *доведення (a)*.

Напрямні вектори прямих кожного із сімейств вигляд

$$\vec{\tau}(\lambda) = \{a, -b, \lambda\}, \quad \vec{\tau}(\mu) = \{a, b, \mu\}.$$

(b) Розглянемо дві прямі різних сімейств:

$$l(\lambda) : \vec{r} = \vec{r}_1 + \vec{\tau}(\lambda)t, \quad l(\mu) : \vec{r} = \vec{r}_2 + \vec{\tau}(\mu)t,$$

де $\vec{r}_1 = \{0, b\lambda, -\lambda^2/2\}$ і $\vec{r}_2 = \{0, -b\mu, -\mu^2/2\}$. Умова компланарності цих прямих має вигляд $(\vec{r}_2 - \vec{r}_1, \vec{\tau}(\lambda), \vec{\tau}(\mu)) = 0$. Записуючи це в координатній формі, знаходимо

$$\begin{vmatrix} 0 & -b(\lambda + \mu) & (\lambda^2 - \mu^2)/2 \\ a & -b & \lambda \\ a & b & \mu \end{vmatrix} = (1/2)(\lambda + \mu) \begin{vmatrix} 0 & -2b & \lambda - \mu \\ 0 & -2b & \lambda - \mu \\ a & b & \mu \end{vmatrix} \equiv 0.$$

Отже, прямі лежать в одній площині, а оскільки напрямні вектори прямих $\vec{\tau}(\lambda)$ і $\vec{\tau}(\mu)$ з очевидністю не паралельні, то прямі перетинаються.

(c) Розглянемо дві прямі одного сімейства:

$$l(\lambda_1) : \vec{r} = \vec{r}_1 + \vec{\tau}(\lambda_1)t, \quad l(\lambda_2) : \vec{r} = \vec{r}_2 + \vec{\tau}(\lambda_2)t,$$

де $\vec{r}_1 = \{0, b\lambda_1, -\lambda_1^2/2\}$ і $\vec{r}_2 = \{0, b\lambda_2, -\lambda_2^2/2\}$.

Ці прямі є мимобіжними, якщо $(\vec{r}_2 - \vec{r}_1, \vec{\tau}(\lambda_1), \vec{\tau}(\lambda_2)) \neq 0$. У координатній формі знаходимо

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 0 & b(\lambda_2 - \lambda_1) & (\lambda_1^2 - \lambda_2^2)/2 \\ a & -b & \lambda_1 \\ a & -b & \lambda_2 \end{vmatrix} &= (\lambda_1 - \lambda_2) \begin{vmatrix} 0 & -b & (\lambda_1 + \lambda_2)/2 \\ 0 & 0 & (\lambda_1 - \lambda_2) \\ a & -b & \lambda_2 \end{vmatrix} = \\ &= -ab(\lambda_1 - \lambda_2)^2 \neq 0 \end{aligned}$$

бо $\lambda_1 \neq \lambda_2$. Аналогічну властивість мають прямі сімейства (μ) .

(d) Достатньо помітити, що вектор $\vec{n} = \{b, a, 0\}$ має ту очевидну властивість, що $\langle \vec{\tau}(\lambda), \vec{n} \rangle \equiv 0$ для будь-яких значень параметра λ . Отже, кожна пряма з сімейства (λ) паралельна до площини з вектором нормалі \vec{n} .

Аналогічно, кожна пряма з сімейства (μ) паралельна до площини з вектором нормалі $\vec{n} = \{b, -a, 0\}$.

■

Аналогічно випадку однопорожнинного гіперболоїда, прямолінійні твірні на поверхні гіперболічного параболоїда можна шукати за іншим алгоритмом. Розглянемо рівняння гіперболічного параболоїда

$$\frac{x^2}{p} - \frac{y^2}{q} = 2z, \quad p, q > 0$$

і для зручності подальших обчислень зробимо заміну $2p \rightarrow a^2$ і $2q \rightarrow b^2$. Тоді рівняння запишеться у вигляді

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = z$$

і ліва частина рівняння може бути розкладена на множники

$$\left(\frac{x}{a} - \frac{y}{b} \right) \left(\frac{x}{a} + \frac{y}{b} \right) = z.$$

Звідси випливає, що на поверхні гіперболічного параболоїда є два сімейства прямих:

$$(\lambda) \begin{cases} \lambda \left(\frac{x}{a} - \frac{y}{b} \right) = z, \\ \frac{x}{a} + \frac{y}{b} = \lambda, \end{cases} \quad (\mu) \begin{cases} \frac{x}{a} - \frac{y}{b} = \mu, \\ \mu \left(\frac{x}{a} + \frac{y}{b} \right) = z. \end{cases} \quad (13)$$

Кожному значенню параметрів λ і μ відповідає визначена пряма на поверхні. І навпаки, кожній точці на гіперболічному параболоїді відповідає значення параметрів

$$\lambda_0 = \frac{x_0}{a} + \frac{y_0}{b} \quad \text{i} \quad \mu_0 = \frac{x_0}{a} - \frac{y_0}{b}.$$

Зауваження. Прямі різних сімейств, що перетинаються в точці (x_0, y_0, z_0) гіперболічного параболоїда, визначають єдину площину. Ця площаина є дотичною до поверхні, бо містить дотичні вектори до прямолінійних твірних. Отже, дотична площаина до гіперболічного параболоїда є єдиною площеиною, що перетинає поверхню в точці дотику по двом прямолінійним твірним.

Приклад 4.3. Знайдіть рівняння площини, яка паралельна площині $x - y + z - 5 = 0$ та перетинає гіперболічний параболоїд $\frac{y^2}{36} - \frac{z^2}{4} = 2x$ по двом прямолінійним твірним. Знайдіть канонічні рівняння цих твірних.

Розв'язок. Перший спосіб. Запишемо рівняння паралельної площини $x - y + z + c = 0$. Знайдемо її перетин з гіперболічним параболоїдом.

$$\begin{aligned} \frac{y^2}{36} - \frac{z^2}{4} &= 2y - 2z - 2c, \quad x = y - z - c, \\ \left(\frac{y^2}{36} - 2y + 36 \right) - \left(\frac{z^2}{4} - 2z + 4 \right) &= -2c + 36 - 4, \\ \left(\frac{y}{6} - 6 \right)^2 - \left(\frac{z}{2} - 2 \right)^2 &= 32 - 2c. \end{aligned}$$

Ця крива другого порядку розпадається на пару прямих, які перетинаються, якщо $32 - 2c = 0$. Тобто $c = 16$. Отже площаина, яку ми шукаємо, має рівняння $x - y + z + 16 = 0$. Дві прямі, які лежать в цій площині та є перетином з параболоїдом:

$$\frac{y}{6} - 6 - \frac{z}{2} + 2 = 0 \quad \text{та} \quad \frac{y}{6} - 6 + \frac{z}{2} - 2 = 0,$$

$$\text{або} \quad y - 3z - 24 = 0 \quad \text{та} \quad y + 3z - 48 = 0.$$

Рівняння цих прямих у просторі:

$$\begin{cases} y - 3z - 24 = 0, \\ x - y + z + 16 = 0, \end{cases} \quad \text{та} \quad \begin{cases} y + 3z - 48 = 0, \\ x - y + z + 16 = 0. \end{cases}$$

Знайдемо канонічні рівняння. Для першої прямої:

$$\begin{cases} y - 3z - 24 = 0, \\ x - y + z + 16 = 0, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = 3z + 24, \\ x = 2z + 8, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 2t + 8, \\ y = 3t + 24, \\ z = t, \end{cases}$$

$$\frac{x - 8}{2} = \frac{y - 24}{3} = \frac{z}{1}.$$

Для другої прямої:

$$\begin{cases} y + 3z - 48 = 0, \\ x - y + z + 16 = 0, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = -3z + 48, \\ x = -4z + 32, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 4t + 32, \\ y = 3t + 48, \\ z = -t, \end{cases}$$

$$\frac{x - 32}{4} = \frac{y - 48}{3} = \frac{z}{-1}.$$

$$\text{Відповідь: } \frac{x - 32}{4} = \frac{y - 48}{3} = \frac{z}{-1}, \quad \frac{x - 8}{2} = \frac{y - 24}{3} = \frac{z}{1}.$$

Другий спосіб. Площина, що перетинає параболоїд по двом прямолінійним твірним, є дотичною площею. Знайшовши точку дотику, можемо скористатися рівняннями (12). Заданий параболоїд не є канонічним, але за аналогією маємо, що для гіперболічного параболоїда

$$\frac{y^2}{36} - \frac{z^2}{4} = 2x$$

рівняння дотичної площини в точці (x_0, y_0, z_0) має вигляд

$$\frac{yy_0}{36} - \frac{zz_0}{4} = x + x_0 \sim x - \frac{yy_0}{36} + \frac{zz_0}{4} + x_0 = 0.$$

Для того, щоб ця площина була паралельна до заданої площини $x - y + z - 5 = 0$ необхідно і достатньо виконання пропорцій

$$1 = \frac{y_0}{36} = \frac{z_0}{4}.$$

Таким чином, $y_0 = 36$, $z_0 = 4$, а з рівняння параболоїда знаходимо $x_0 = 16$. Рівняння шуканих твірних запишемо за формулами (12), а саме

$$l_1 : \begin{cases} x = 16 + 8t, \\ y = 36 + 6t, \\ z = 4 - 2t, \end{cases} \quad l_2 : \begin{cases} x = 16 + 4t, \\ y = 36 + 6t, \\ z = 4 + 2t. \end{cases}$$

$$\text{Відповідь: } \frac{x - 16}{4} = \frac{y - 36}{3} = \frac{z - 4}{-1}, \quad \frac{x - 16}{2} = \frac{y - 36}{3} = \frac{z - 4}{1}.$$

Перевірте, що відповіді, отримані у перший та другий спосіб, збігаються. ■

Приклад 4.4. Дано гіперболічний параболоїд $\frac{x^2}{16} - \frac{y^2}{9} = 2z$. Через його твірну $\frac{x}{4} = \frac{y}{3} = \frac{z}{0}$ і точку $(1, 1, 1)$ проведено площину. Знайти іншу пряму перетину цієї площини з параболоїдом.

Розв'язок. Площина, що перетинає параболоїд по двом прямолінійним твірним, є дотичною площею. Знайшовши точку дотику, можемо скористатися рівняннями (12).

Запишемо рівняння заданої площини

$$\begin{vmatrix} x & y & z \\ 4 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 3x - 4y + z = 0$$

і будемо вимагати, щоб ця площа збігалася з дотичною площею параболоїда в певній точці (x_0, y_0, z_0) , тобто з площею $\frac{x_0 x}{16} - \frac{y_0 y}{9} - z - z_0 = 0$. Для цього необхідно і достатньо виконання пропорцій

$$\frac{x_0}{48} = \frac{y_0}{36} = -1 = \frac{-z_0}{0} \Rightarrow x_0 = -48, y_0 = -36, z_0 = 0.$$

Маємо рівняння твірних

$$l_1 : \begin{cases} x = -48 + 4t, \\ y = -36 - 3t, \\ z = -24t; \end{cases}, \quad l_2 : \begin{cases} x = -48 + 4t, \\ y = -36 + 3t, \\ z = 0. \end{cases}$$

Пряма l_2 збігається із заданою, а пряма l_1 є шуканою.

Відповідь: $\frac{x+48}{4} = \frac{y+36}{-3} = \frac{z}{-24}$.

■

Вправа 4.2. Розв'язати цю задачу не використовуючи формулу (12).

Література

- [1] Борисенко О. А. Аналітична геометрія / О. А. Борисенко, Л. М. Ушакова. – Х.: Основа, 1993. – 192 с.
- [2] Кириченко В. В. Збірник задач з аналітичної геометрії / За редакцією В. В. Кириченка. – Кам'янець-Подільський: Аксіома, 2013. – 200 с.

Навчальне видання

**Ямпольський Олександр Леонідович
Шугайло Олена Олексіївна**

**КАНОНІЧНА ТЕОРІЯ
ПОВЕРХОНЬ ДРУГОГО ПОРЯДКУ**

Навчально-методичний посібник з аналітичної геометрії
для студентів 1-го курсу математичних спеціальностей університетів.

Коректор М. С. Хащина
Комп'ютерне верстання О.Л. Ямпольський
Макет обкладинки І. М. Дончик

Формат 60×84/16. Умов. друк. арк. 8888 . Наклад 88888 прим. Зам. № 88888.

Видавець і виготовлювач
Харківський національний університет імені В. Н. Каразіна
61077, м. Харків, м. Свободи, 4.
Свідоцтво суб'єкта видавничої справи ДК № 3367 від 13.01.2009

Видавництво ХНУ імені В. Н. Каразіна
тел. 705-24-32