

Міністерство освіти і науки України  
Харківський національний університет імені В. Н. Каразіна

**Драч Костянтин Дмитрович**  
**Шугайло Олена Олексіївна**  
**Ямпольський Олександр Леонідович**

## **КАНОНІЧНА ТЕОРІЯ КРИВИХ ДРУГОГО ПОРЯДКУ**

Навчально-методичний посібник з аналітичної геометрії  
для студентів 1-го курсу механіко-математичного факультету

Харків – 2015

# Зміст

<b>1</b>	<b>Способи задання кривих на площині</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Парабола</b>	<b>4</b>
2.1	Визначення . . . . .	4
2.2	Директоріальна властивість параболи . . . . .	5
2.3	Дотична до параболи . . . . .	6
2.4	Оптична властивість параболи . . . . .	7
<b>3</b>	<b>Еліпс</b>	<b>8</b>
3.1	Визначення . . . . .	8
3.2	Фокальна властивість еліпса . . . . .	10
3.3	Директоріальна властивість еліпса . . . . .	10
3.4	Рівняння дотичної до еліпса . . . . .	12
3.5	Оптична властивість еліпса . . . . .	13
<b>4</b>	<b>Гіпербола</b>	<b>13</b>
4.1	Визначення . . . . .	13
4.2	Фокальна властивість гіперболи . . . . .	16
4.3	Директоріальна властивість гіперболи . . . . .	17
4.4	Рівняння дотичної до гіперболи . . . . .	17
4.5	Оптична властивість гіперболи . . . . .	18
<b>5</b>	<b>Інші види рівнянь параболи, еліпса та гіперболи</b>	<b>19</b>
5.1	Параметричні рівняння еліпса, гіперболи та параболи . . . . .	19
5.2	Рівняння еліпса, гіперболи та параболи в полярній системі координат . . . . .	19
5.3	Рівняння еліпса, гіперболи та параболи, віднесені до вершини . . . . .	21
5.4	Сім'ї еліпсів і гіпербол зі спільним фокальним параметром . . . . .	22
5.5	Сім'ї софокусних еліпсів і гіпербол . . . . .	24
5.6	Еліптична система координат . . . . .	25
<b>6</b>	<b>Класифікаційна теорема для кривих другого порядку</b>	<b>27</b>
6.1	Деякі інші види рівнянь другого порядку . . . . .	27
6.2	Класифікаційна теорема . . . . .	28

# 1 Способи задання кривих на площині

Згадаємо, що пряму на площині ми задавали в різний спосіб, а саме:

- явним рівнянням  $y = kx + b$ , або  $x = a$ ;
- неявним рівнянням  $ax + by + c = 0$ ;
- параметричним рівнянням  $\begin{cases} x = x_0 + a_1 t \\ y = y_0 + a_2 t \end{cases}$ ,  $t \in \mathbb{R}$ ;
- векторним рівнянням  $\vec{r}(t) = \vec{r}_0 + \vec{a}t$ .

В такий самий спосіб можна задавати і криву на площині.

Рівняння  $\varphi(x, y) = 0$  називається **неявним рівнянням кривої**  $\gamma$ , якщо будь-який розв'язок  $(x, y)$  цього рівняння є координатами деякої точки кривої  $\gamma$ , та навпаки, координати будь-якої точки  $(x, y)$  кривої  $\gamma$  є розв'язком рівняння  $\varphi(x, y) = 0$ .

**Наприклад**,  $(x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$  є неявним рівнянням кола з центром в точці  $(a, b)$  та радіусом  $R$ .

**Явне рівняння** – це рівняння графіка деякої функції  $y = f(x)$ , або  $x = g(y)$ .

Зауважимо, що задати явно усе коло неможливо. Ми можемо задати явно

- верхнє півколо  $y = b + \sqrt{R^2 - (x - a)^2}$ ;
- нижнє півколо  $y = b - \sqrt{R^2 - (x - a)^2}$ ;
- праве півколо  $x = a + \sqrt{R^2 - (y - b)^2}$ ;
- лівє півколо  $x = a - \sqrt{R^2 - (y - b)^2}$ .

Користуючись основною тригонометричною тотожністю ми можемо параметризувати коло наступним чином:

$$\begin{cases} x = a + R \cos t \\ y = b + R \sin t \end{cases}$$

Якщо не зробити ніяких зауважень щодо параметру  $t$ , то при зміні  $t$  від  $-\infty$  до  $+\infty$  ми будемо проходити коло нескінченну кількість разів. Щоб встановити взаємно однозначну відповідність між параметром  $t$  та точкою  $(x, y)$ , що належить колу, ми повинні зробити обмеження  $t \in [0, 2\pi)$ .

**Параметричним рівнянням** кривої називається система рівнянь вигляду

$$\begin{cases} x = f_1(t) \\ y = f_2(t) \end{cases}, t \in D,$$

де  $f_1, f_2$  – деякі дійснозначні функції, а  $D$  – зв'язна множина на прямій. Більш точно визначення кривої та її параметричного рівняння буде розглядатися у курсі диференціальної геометрії.

Із параметричного рівняння легко отримати **векторне рівняння**, що задає криву за допомогою радіус-вектора  $\vec{r} = \vec{r}(t)$  точок на ній:

$$\vec{r}(t) = \{f_1(t), f_2(t)\}.$$

Зауважимо, що векторне та параметричне рівняння відрізняються лише формою запису. Якщо вважати параметр  $t$  фізичною величиною – часом, то криву можна уявляти як траєкторію руху точки.

Іноді криву задають як **геометричне місце точок** (ГМТ).

**Приклад.** Знайти геометричне місце точок площини, добуток відстаней від яких до двох протилежних сторін квадрата дорівнює добутку відстаней до двох інших протилежних сторін квадрата.

*Розв'язання.* Спочатку введемо систему координат. Помістимо початок координат у центр квадрата, а осі декартової системи координат направимо паралельно до сторін квадрата. Нехай довжина сторони квадрата дорівнює  $2a$ , тоді рівняння сторін квадрата в цій системі координат:  $x = -a$ ,  $x = a$ ,  $y = -a$ ,  $y = a$ .

Знайдемо відстані від точки  $M(x, y)$  до прямих, які містять сторони квадрата, це, відповідно,  $|x + a|$ ,  $|x - a|$ ,  $|y + a|$ ,  $|y - a|$ . За умовою, добутки відстаней до протилежних сторін рівні, отже

$$|x + a| \cdot |x - a| = |y + a| \cdot |y - a| \Rightarrow |(x + a)(x - a)| = |(y + a)(y - a)|.$$

Якщо  $x \in (-\infty, -a] \cup [a, +\infty)$ ,  $y \in (-\infty, -a] \cup [a, +\infty)$ , або  $x \in (-a, a)$ ,  $y \in (-a, a)$ , то ми маємо

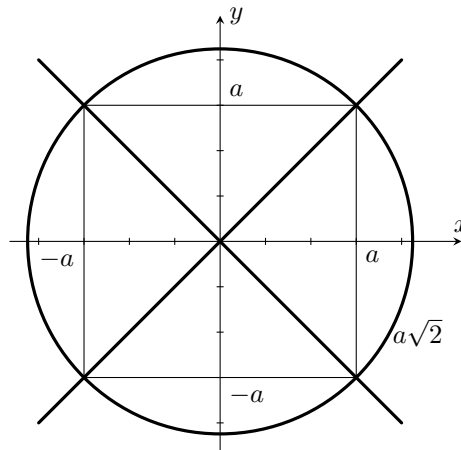
$$x^2 - a^2 = y^2 - a^2 \Rightarrow x = \pm y.$$

Якщо  $x \in (-\infty, -a] \cup [a, +\infty)$ ,  $y \in (-a, a)$ , або  $x \in (-a, a)$ ,  $y \in (-\infty, -a] \cup [a, +\infty)$ , то

$$x^2 - a^2 = -y^2 + a^2 \Rightarrow x^2 + y^2 = 2a^2.$$

Отже, шукане геометричне місце точок – це дві прямі, які містять діагоналі квадрата та коло, описане навколо цього квадрата (див. рис. праворуч).

В даному прикладі до заданого геометричного місця точок належить три прості криві. Зауважимо, що знайдене ГМТ не залежить від вибору системи координат.



## 2 Парабола

### 2.1 Визначення

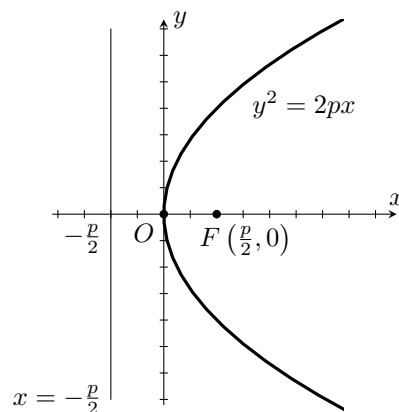
**Визначення 2.1.** Геометричне місце точок на площині, координати яких в деякій прямокутній декартовій системі координат задовольняють рівняння

$$y^2 = 2px, \quad p > 0$$

називається **параболою**. Це рівняння називається **канонічним рівнянням параболі**, а відповідна система координат називається **канонічною системою координат**.

Геометричними характеристиками параболі є (див. рис. праворуч):

- точка  $O(0, 0)$  — вершина параболі;
- точка  $F\left(\frac{p}{2}, 0\right)$  — фокус параболі;
- $Ox$  — вісь симетрії або *фокальна вісь*;
- параметр  $p$ , який називається *фокальним параметром*;
- пряма  $x = -\frac{p}{2}$  — *директриса* параболі.



Зауважимо, що парабола може бути задана в системі координат, що не є канонічною.

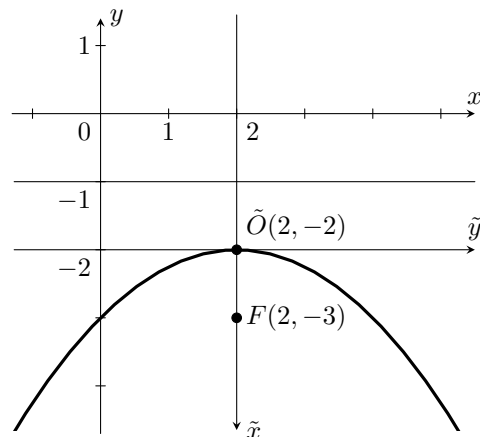
**Приклад.** Встановити, що рівняння  $y = -\frac{1}{4}x^2 + x - 3$  задає параболу, знайти всі її геометричні характеристики.

*Розв'язання.* Виділяємо повний квадрат

$$y = -\frac{1}{4}(x - 2)^2 - 2, \text{ або } (x - 2)^2 = -4(y + 2).$$

Отже (див. рисунок праворуч), вісь симетрії паралельна осі  $Oy$ , фокальний параметр  $p = 2$  ( $2p = 4$ ). Вершина має координати  $\tilde{O}(2, -2)$ . Гілки параболи спрямовані вниз. Фокус знаходиться на осі симетрії  $x = 2$  на відстані  $p/2 = 1$  вниз від вершини параболи, тобто в точці  $F(2, -3)$ . Директриса має рівняння  $y = -1$ .

Канонічне рівняння цієї параболи  $\tilde{y}^2 = 4\tilde{x}$ . Канонічна система координат: вісь  $\tilde{O}\tilde{x}$  співпадає з  $x = 2$ , яка напрямлена вниз, вісь  $\tilde{O}\tilde{y}$  співпадає з  $y = -2$ .



Відрізок, який з'єднує дві точки параболи і походить через фокус називається *фокальною хордою*.

Відрізок, який сполучає фокус  $F$  з будь-якою точкою на параболі називається *фокальним радіусом*.

**Твердження 2.1.** Довжина  $r$  фокального радіусу довільної точки  $M(x_0, y_0)$  на параболі у канонічній системі координат може бути обчислена як

$$r = x_0 + \frac{p}{2}.$$

*Доведення.* Нехай  $M(x_0, y_0)$  належить параболі. Тоді

$$r = \sqrt{\left(x_0 - \frac{p}{2}\right)^2 + y_0^2} = \sqrt{x_0^2 - px_0 + \frac{p^2}{4} + 2px_0} = \left|x_0 + \frac{p}{2}\right| = x_0 + \frac{p}{2}$$

так як  $x_0 \geq 0, p > 0$ . □

Геометричний зміст фокального параметра прояснює

**Твердження 2.2.** Фокальний параметр  $p$  дорівнює половині довжини фокальної хорди, що перпендикулярна до фокальної осі.

*Доведення.* Рівняння прямої, яка проходить через фокус перпендикулярно до фокальної осі:  $x = \frac{p}{2}$ . Отже, точки перетину цієї прямої з параболою:

$$\begin{cases} x = \frac{p}{2} \\ y^2 = 2px \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{p}{2} \\ y^2 = p^2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \frac{p}{2} \\ y = \pm p \end{cases} \Rightarrow \left(\frac{p}{2}, -p\right), \left(\frac{p}{2}, p\right).$$

Довжина відповідної хорди:  $p - (-p) = 2p$ . □

## 2.2 Директоріальна властивість параболи

**Твердження 2.3.** Нехай  $M(x_0, y_0)$  — довільна точка на параболі,  $d$  — відстань від точки  $M$  до директриси. Тоді  $r/d = 1$ .

*Доведення.* Дійсно, використовуючи твердження 2.1,  $d = x + \frac{p}{2} = r$ . □

**Вправа 2.1.** Довести, що справедливе обернене твердження: геометричне місце точок, відстані від яких до фіксованої точки і фіксованої прямої рівні, є параболою.

**Приклад.** Написати рівняння параболи, якщо відомі її фокус  $F(0, 5)$  та директриса  $x = -15$ .

*Розв'язання. 1 спосіб* (з використанням канонічного рівняння).

Директриса перпендикулярна осі симетрії параболи, фокус знаходиться на осі симетрії справа від директриси. Отже вісь симетрії параболи  $y = 5$ . Канонічна система координат в даному випадку отримується паралельним перенесенням даної системи координат у вершину параболи.

Відстань між фокусом та директрисою дорівнює фокальному параметру  $p = 15$ . Отже канонічне рівняння  $\tilde{y}^2 = 30\tilde{x}$ . Вершина знаходиться посередині між фокусом та директрисою, отже має координати  $(-15/2, 5)$ . Рівняння параболи:

$$(y - 5)^2 = 30 \left( x + \frac{15}{2} \right), \quad y^2 - 10y - 30x - 200 = 0.$$

**2 спосіб** (з використанням фокальної властивості).

Відстані від довільної точки  $(x, y)$  на параболі до фокуса  $F(0, 5)$  і до директриси  $x = -15$  рівні, тобто

$$\sqrt{x^2 + (y - 5)^2} = |x + 15| \Rightarrow x^2 + y^2 - 10y + 25 = x^2 + 30x + 225 \Rightarrow y^2 - 10y - 30x - 200 = 0.$$

## 2.3 Дотична до параболи

**Твердження 2.4.** Якщо точка  $M(x_0, y_0)$  належить параболі, то рівняння дотичної до параболи в цій точці у канонічній системі координат має вигляд:

$$yy_0 = p(x + x_0).$$

*Доведення.* Дійсно, розглянемо точки параболи в верхній півплощині ( $y > 0$ ). Тоді  $y = \sqrt{2px}$ . Оскільки рівняння дотичної для явно заданої кривої має вигляд  $y - y_0 = y'(x_0)(x - x_0)$ , а  $y'(x_0) = \frac{p}{\sqrt{2px_0}} = \frac{p}{y_0}$ , то маємо

$$y - y_0 = \frac{p}{y_0}(x - x_0)$$

або

$$yy_0 - y_0^2 = p(x - x_0).$$

Оскільки  $y_0^2 = 2px_0$ , отримуємо  $yy_0 = p(x + x_0)$  — рівняння дотичної. Аналогічно для точок параболи у нижній півплощині.  $\square$

**Приклад.** Написати рівняння дотичної до параболи  $y^2 = 8x$ , що паралельна прямій  $2x + 2y + 3 = 0$ .

*Розв'язання.* Розв'язувати цю задачу можна двома способами.

**1 спосіб.** Записуємо рівняння дотичної до параболи в невідомій точці  $(x_0, y_0)$ , що лежить на параболі:

$$yy_0 = 4(x + x_0) \Rightarrow 4x - y_0y + 4x_0 = 0.$$

Ця дотична повинна бути паралельна прямій  $2x + 2y + 3 = 0$ . Умова паралельності двох прямих:

$$\frac{4}{2} = \frac{-y_0}{2} \Rightarrow y_0 = -4.$$

Оскільки точка  $(x_0, y_0)$  належить параболі, то  $y_0^2 = 8x_0$ . Отже,  $16 = 8x_0$ ,  $x_0 = 2$ . Рівняння шуканої дотичної  $4x + 4y + 8 = 0$ , або  $x + y + 2 = 0$ .

**2 спосіб.** Записуємо рівняння прямої, що паралельна  $2x + 2y + 3 = 0$ :

$$2x + 2y + c = 0.$$

Шукаємо точки перетину прямої і параболі

$$\begin{cases} 2x + 2y + c = 0 \\ y^2 = 8x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = -x - \frac{c}{2} \\ (x + \frac{c}{2})^2 = 8x, \end{cases}$$

$$x^2 + (c - 8)x + \frac{c^2}{4} = 0.$$

Дотична має з кривою єдину подвійну точку перетину, тобто дискримінант цього рівняння повинен дорівнювати нулю. Отже,  $D = (c - 8)^2 - c^2 = -16c + 64 = 0$ . Звідки  $c = 4$ . Точку дотику шукаємо при  $c = 4$ :

$$x^2 - 4x + 4 = (x - 2)^2 = 0 \Rightarrow x = 2, y = -4.$$

Отже рівняння дотичної  $2x + 2y + 4 = 0$ , або  $x + y + 2 = 0$ .

## 2.4 Оптична властивість параболі

**Твердження 2.5.** Дотична до параболі у точці  $M$  утворює рівні кути з фокальною віссю і з фокальним радіусом  $FM$ .

*Доведення.* Розглянемо параболу у канонічній системі координат (рис. 1(а)). Нехай  $M$  має координати  $(x_0, y_0)$ . Позначимо через  $Q$  – точку перетину дотичної з віссю  $Ox$ . З рівняння дотичної випливає, що  $Q$  має координати  $(-x_0, 0)$ . Отже,  $|FQ| = p/2 - (-x_0) = p/2 + x_0 = |FM| = r$ . Таким чином, трикутник  $QFM$  рівнобедрений, що і доводить твердження. □

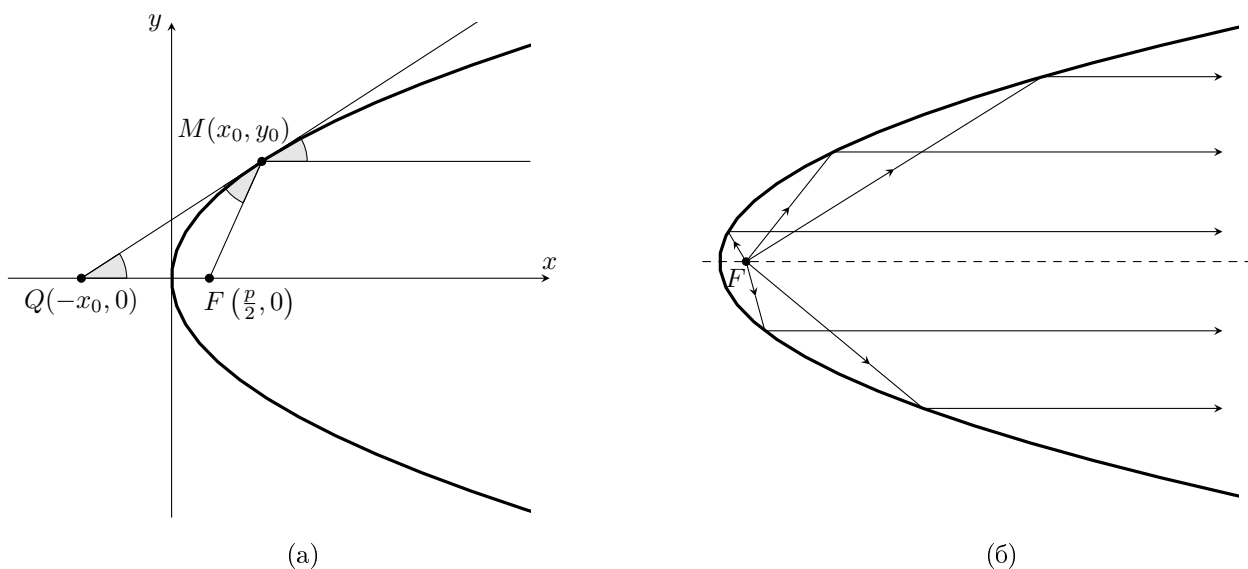


Рис. 1: Оптична властивість параболі.

Якщо уявити параболу як дзеркальну криву, то за законами оптики промінь світла, що виходить з фокусу, після віддзеркалення від параболі піде на нескінченність паралельно до фокальної осі (див. рис. 1(б)). Та навпаки, пучок променів, що паралельні фокальній осі, збереться в фокусі. Власне, з цієї причини вказана властивість називається оптичною. Фокальну вісь іноді називають *оптичною віссю* параболі. Оптична властивість має очевидні технічні застосування.

## 3 Еліпс

### 3.1 Визначення

**Визначення 3.1.** Геометричне місце точок, координати яких відносно деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівняння

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1, \quad a \geq b > 0,$$

називається *еліпсом*. Дане рівняння називається **канонічним рівнянням еліпса**, а відповідна система координат називається **канонічною**.

Геометричними характеристиками еліпса є (див. рис. 2):

- дві вісі симетрії  $Ox, Oy$  та один центр симетрії  $O(0, 0)$ ;
- величини  $a$  і  $b$ , які називаються, відповідно, *великою* та *малою* півосями;
- величина  $p = \frac{b^2}{a}$ , яка називається *фокальним параметром*;
- величина  $c = \sqrt{a^2 - b^2}$ ;
- точки  $F_1(-c, 0)$  та  $F_2(c, 0)$ , які називаються *лівим* та *правим фокусами* (*вогнищевими точками*), відповідно;
- величина  $2c$ , яка називається *фокусною відстанню*;
- величина  $\varepsilon = \frac{c}{a} < 1$ , яка називається *ексцентриситетом еліпса*;
- дві *директриси*:

$$x = -\frac{a}{\varepsilon} = -\frac{a^2}{c} \quad \text{— ліва, або } (F_1) \text{ директриса,}$$
$$x = +\frac{a}{\varepsilon} = \frac{a^2}{c} \quad \text{— права, або } (F_2) \text{ директриса;}$$

- точки  $(\pm a, 0)$ ,  $(0, \pm b)$ , які називаються *вершинами еліпса*.

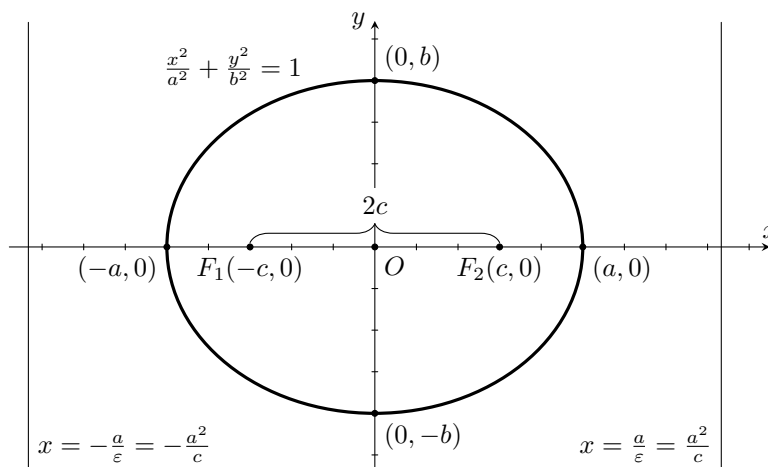


Рис. 2: Геометричні характеристики еліпса.

Уявлення про форму еліпса дає наступне твердження.



**Твердження 3.1.** *Еліпс*

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

можна отримати стисканням кола

$$x^2 + y^2 = a^2$$

вздовж однієї з двох взаємно перпендикулярних осей симетрії кола.

*Доведення.* Будемо проводити стискання вздовж осі  $Oy$  з коефіцієнтом  $b/a$ . Нехай точка з координатами  $(x_0, y_0)$  належить колу, тобто  $x_0^2 + y_0^2 = a^2$ . Тоді точка з координатами  $x_1 = x_0, y_1 = \frac{b}{a}y_0$  належить еліпсу. Дійсно,

$$\frac{x_1^2}{a^2} + \frac{y_1^2}{b^2} = \frac{x_0^2}{a^2} + \frac{(\frac{b}{a}y_0)^2}{b^2} = \frac{x_0^2 + y_0^2}{a^2} = 1.$$

□

**Зауваження.**

1. Ексцентриситет  $\varepsilon = \frac{c}{a} = \frac{\sqrt{a^2 - b^2}}{a}$  лежить у проміжку  $(0, 1)$ . Чим ближче значення ексцентриситету до нуля, тим ближче форма еліпса до кола. При  $\varepsilon \rightarrow 1$  форма еліпса наближається до відрізка  $[-a, a]$ .
2. Якщо фокуси еліпса розташовані на осі  $Oy$  симетрично відносно початку координат, то рівняння еліпса має канонічний вигляд, але  $b > a$ . Тобто  $b$  – велика піввісь,  $a$  – мала піввісь. Тоді  $c = \sqrt{b^2 - a^2}$ , фокуси мають координати  $F_1(0, -c), F_2(0, c)$ , ексцентриситет  $\varepsilon = \frac{c}{b}$ , рівняння директрис  $y = \pm \frac{b}{\varepsilon}$ .

Зауважимо, що еліпс може бути заданий у довільній (не канонічній) системі координат.

**Приклад.** Встановити, що рівняння  $4x^2 + 3y^2 - 8x + 12y - 32 = 0$  задає еліпс, знайти всі його геометричні характеристики.

*Розв'язання.* Виділяємо повні квадрати

$$4(x^2 - 2x + 1) - 4 + 3(y^2 + 4y + 4) - 12 - 32 = 0,$$

$$4(x - 1)^2 + 3(y + 2)^2 - 48 = 0,$$

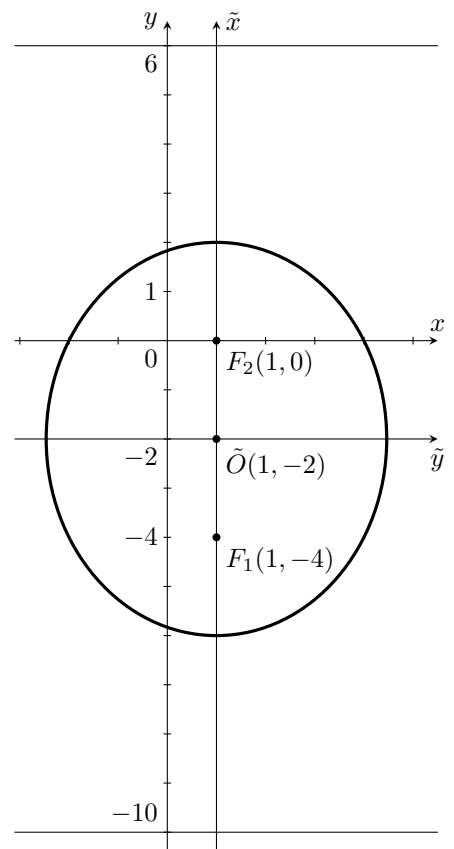
$$\frac{(x - 1)^2}{12} + \frac{(y + 2)^2}{16} = 1.$$

Отже, велика піввісь  $b = 4$ , мала піввісь  $a = 2\sqrt{3}$ . Центр має координати  $\tilde{O}(1, -2)$ . Величина  $c = \sqrt{b^2 - a^2} = \sqrt{16 - 12} = 2$ . Ексцентриситет  $\varepsilon = \frac{c}{b} = \frac{2}{4} = \frac{1}{2}$ . Фокуси знаходяться на осі симетрії  $x = 1$  на відстані  $c = 2$  від центра еліпса, тобто в точках  $F_1(1, -4), F_2(1, 0)$ . Директриси мають рівняння  $y = -10, y = 6$  (на відстані  $\frac{b}{\varepsilon} = 8$  від центра).

Канонічне рівняння цього еліпса

$$\frac{\tilde{x}^2}{12} + \frac{\tilde{y}^2}{16} = 1.$$

Канонічна система координат: вісь  $\tilde{O}\tilde{x}$  співпадає з  $x = 1$ , вісь  $\tilde{O}\tilde{y}$  співпадає з  $y = -2$  (див. рис. праворуч).



### 3.2 Фокальна властивість еліпса

Відрізок, що з'єднує фокус з точкою на еліпсі називається *фокальним радіусом* цієї точки.

**Твердження 3.2.** *Нехай  $r_1$  – довжина фокального радіуса з лівого фокуса  $F_1$ , а  $r_2$  – довжина фокального радіуса з правого фокуса  $F_2$  до однієї і тієї ж точки  $M(x, y)$  на еліпсі, що заданий у канонічній системі координат. Тоді*

$$\begin{aligned} r_1 &= a + \varepsilon x, \\ r_2 &= a - \varepsilon x. \end{aligned}$$

*Доведення.* Через те, що  $c = \sqrt{a^2 - b^2} < a$ , точки  $F_1(-c, 0)$  та  $F_2(c, 0)$  знаходяться всередині еліпса. Із рівняння еліпса знаходимо, що  $y^2 = b^2 \left(1 - \frac{x^2}{a^2}\right)$ . Обчислимо відстань від  $M(x, y)$  до лівого фокуса:

$$\begin{aligned} r_1 &= \sqrt{(x+c)^2 + y^2} = \sqrt{(x+c)^2 + b^2 \left(-\frac{x^2}{a^2} + 1\right)} = \\ &= \sqrt{x^2 + 2xc + c^2 - \frac{b^2}{a^2}x^2 + b^2} = \sqrt{\frac{a^2 - b^2}{a^2}x^2 + 2cx + c^2 + b^2} = \\ &= \sqrt{\left(\frac{c}{a}x\right)^2 + 2\frac{c}{a}ax + a^2} = \sqrt{(\varepsilon x)^2 + 2\varepsilon ax + a^2} = |\varepsilon x + a|. \end{aligned}$$

Але  $\varepsilon < 1$ ,  $|x| < a$ , отже  $|\varepsilon x| < a$ , звідки  $a + \varepsilon x > 0$ , тобто  $r_1 = a + \varepsilon x$ . Аналогічно перевіряється, що  $r_2 = a - \varepsilon x$ . □

Як наслідок отримуємо фокальну властивість еліпса.

**Наслідок 3.1.** *Для будь-якої точки на еліпсі*

$$r_1 + r_2 = 2a.$$

Фокальна властивість повністю характеризує еліпс.

**Вправа 3.1.** *Довести, що геометричне місце точок площини, сума відстаней від яких до двох різних заданих точок  $F_1, F_2$  дорівнює  $2a = \text{const}$  ( $2a > 2c = |F_1F_2|$ ), є еліпс з фокусами  $F_1, F_2$  та великою піввіссю  $a$ .*

### 3.3 Директоріальна властивість еліпса

**Твердження 3.3.** *Для будь-якої точки  $M$  на еліпсі*

$$\frac{r_1}{d_1} = \frac{r_2}{d_2} = \varepsilon (< 1),$$

де  $d_1, d_2$  – відстані від точки  $M$  до відповідних директрис.

*Доведення.* Дійсно, у канонічній системі координат для точки  $M$  з координатами  $(x, y)$  маємо:

$$r_1 = a + \varepsilon x, \quad d_1 = x + \frac{a}{\varepsilon}, \quad r_2 = a - \varepsilon x, \quad d_2 = \frac{a}{\varepsilon} - x.$$

Тоді

$$\frac{r_1}{d_1} = \frac{a + \varepsilon x}{x + \frac{a}{\varepsilon}} = \varepsilon, \quad \frac{r_2}{d_2} = \frac{a - \varepsilon x}{\frac{a}{\varepsilon} - x} = \varepsilon,$$

що завершує доведення. □

Директоріальна властивість характеризує еліпс.

**Вправа 3.2.** Нехай  $l$  – фіксована пряма,  $F$  – фіксована точка, яка не лежить на цій прямій. Геометричне місце точок  $M$  площини, що задовольняють умову

$$\frac{\text{відстань від } M \text{ до } F}{\text{відстань від } M \text{ до } l} = \text{const} = \varepsilon < 1,$$

є еліпс з ексцентриситетом  $\varepsilon$ , фокусом  $F$  та директрисою  $l$ .

**Приклад.** Написати рівняння еліпса, якщо відомі його ексцентриситет  $\varepsilon = \frac{2}{3}$ , фокус  $F(2, 1)$  і рівняння відповідної директриси  $x = 5$ .

**Розв'язання. 1 спосіб** (з використанням канонічного рівняння).

Оскільки директриса перпендикулярна до осі  $Oy$ , то осі еліпса паралельні осям координат, канонічна система  $\tilde{x}\tilde{y}$  отримується з даної паралельним перенесенням початку координат у центр еліпса. Оскільки  $F(2, 1)$ , то вісь  $\tilde{O}\tilde{x}$  співпадає з  $y = 1$ . Нехай центр еліпса знаходиться в точці  $\tilde{O}(x_0, 1)$ .

$c = 2 - x_0$  – відстань від центра еліпса до фокуса;  $\frac{a}{\varepsilon} = 5 - x_0$  – відстань від центра до директриси. Отже, відстань від фокуса до директриси  $\frac{a}{\varepsilon} - c = 5 - 2$ .

Оскільки  $\varepsilon = \frac{c}{a} = \frac{2}{3}$ , то  $c = \frac{2a}{3}$ . Знаходимо

$$\frac{a}{\varepsilon} - c = \frac{3a}{2} - \frac{2a}{3} = 3, \quad \frac{5a}{6} = 3, \quad a = \frac{18}{5}.$$

Отже,  $c = \frac{2 \cdot 18}{3 \cdot 5} = \frac{12}{5}$ . Знаходимо,  $x_0 = 2 - \frac{12}{5} = -\frac{2}{5}$ . Центр еліпса знаходиться в точці  $\tilde{O}\left(-\frac{2}{5}, 1\right)$ . Знаходимо,  $b^2 = a^2 - c^2 = \frac{18^2}{5^2} - \frac{12^2}{5^2} = \frac{36}{5}$ .

Канонічне рівняння еліпса:

$$\frac{\tilde{x}^2}{\frac{18^2}{5^2}} + \frac{\tilde{y}^2}{\frac{36}{5}} = 1.$$

З урахуванням паралельного перенесення отримуємо загальне рівняння еліпса:

$$\frac{25 \left(x + \frac{2}{5}\right)^2}{9 \cdot 36} + \frac{5(y - 1)^2}{36} = 1,$$

$$25 \left(x + \frac{2}{5}\right)^2 + 45(y - 1)^2 = 324,$$

$$25x^2 + 20x + 4 + 45y^2 - 90y + 45 - 324 = 0,$$

$$5x^2 + 9y^2 + 4x - 18y - 55 = 0.$$

**2 спосіб** (з використанням директоріальної властивості).

Відношення відстані між довільною точкою  $M(x, y)$  еліпса та фокусом  $F$  (в нашому випадку,  $|FM| = \sqrt{(x - 2)^2 + (y - 1)^2}$  до відстані між точкою  $M$  та відповідною директрисою (в нашому випадку,  $|x - 5|$ ) дорівнює ексцентриситету  $\varepsilon$ . Отже,

$$\frac{\sqrt{(x - 2)^2 + (y - 1)^2}}{|x - 5|} = \frac{2}{3},$$

$$\begin{aligned}
9((x-2)^2 + (y-1)^2) &= 4(x-5)^2, \\
9x^2 - 36x + 36 + 9y^2 - 18y + 9 &= 4x^2 - 40x + 100, \\
5x^2 + 9y^2 + 4x - 18y - 55 &= 0.
\end{aligned}$$

Виділенням повних квадратів з цього рівняння можна отримати канонічне.

*Фокальною хордою* еліпса називається відрізок, що з'єднує дві точки на еліпсі та проходить через фокус.

**Твердження 3.4.** *Величина  $p = \frac{b^2}{a}$  дорівнює половині довжини фокальної хорди, яка перпендикулярна до фокальної осі.*

*Доведення.* Довжини фокальної хорди, що перпендикулярна до фокальної осі, дорівнює відповідному фокальному радіусу, скажімо,  $r_1$ . Отже, у канонічній системі координат,

$$r_1 = a + \varepsilon x = a + \varepsilon(-c) = a - \frac{c^2}{a} = \frac{a^2 - c^2}{a} = \frac{b^2}{a} = p.$$

□

### 3.4 Рівняння дотичної до еліпса

**Твердження 3.5.** *Якщо точка  $M(x_0, y_0)$  лежить на еліпсі, то у канонічній системі координат рівняння дотичної до еліпса в цій точці має вигляд*

$$\frac{x_0 x}{a^2} + \frac{y_0 y}{b^2} = 1.$$

*Доведення.* Нехай  $M(x_0, y_0)$  лежить на верхній половині еліпса. Ця половина може бути задана у явному вигляді як

$$y(x) = b\sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}}.$$

Обчислимо:  $y'(x_0) = -\frac{b^2 x_0}{a^2 y_0}$ . Тоді для рівняння дотичної послідовно знаходимо:

$$\begin{aligned}
(y - y_0) &= -\frac{b^2 x_0}{a^2 y_0}(x - x_0), \\
b^2 x_0(x - x_0) + a^2 y_0(y - y_0) &= 0, \\
b^2 x_0 x + a^2 y_0 y - b^2 x_0^2 - a^2 y_0^2 &= 0.
\end{aligned}$$

Розділимо останню рівність на  $a^2 b^2$ :

$$\frac{x_0 x}{a^2} + \frac{y_0 y}{b^2} - \left( \frac{y_0^2}{b^2} + \frac{x_0^2}{a^2} \right) = 0.$$

Отже,

$$\frac{x_0 x}{a^2} + \frac{y_0 y}{b^2} = 1,$$

так як точка  $M(x_0, y_0)$  належить еліпсу. Аналогічно розглядається випадок, коли  $M$  лежить на нижній половині еліпса.

□

**Вправа 3.3.** *Доведіть, що фокуси еліпса розташовані з однієї сторони по відношенню до будь-якої дотичної еліпса.*

### 3.5 Оптична властивість еліпса

**Твердження 3.6.** Дотична до еліпса утворює однакові кути з фокальними радіусами, що проведені в точку дотику.

*Доведення.* Нехай еліпс задано в канонічній системі координат,  $l$  — дотична до еліпса в точці  $M(x_0, y_0)$ , а  $h_1$  і  $h_2$  — відстані до дотичної від лівого ( $F_1$ ) і правого ( $F_2$ ) фокусів, відповідно (див. рис. 3(а)). Тоді

$$h_1 = \frac{\left| \frac{x_0}{a^2}(-c) - 1 \right|}{|N|} = \frac{|-x_0\varepsilon - a|}{a|N|} = \frac{r_1}{a|N|},$$

$$h_2 = \frac{\left| \frac{x_0}{a^2}c - 1 \right|}{|N|} = \frac{|x_0\varepsilon - a|}{a|N|} = \frac{r_2}{a|N|},$$

де  $|N| = \sqrt{\left(\frac{x_0}{a^2}\right)^2 + \left(\frac{y_0}{b^2}\right)^2}$  — модуль вектора нормалі дотичної. Отже,

$$\frac{h_1}{r_1} = \frac{h_2}{r_2}.$$

Остання рівність означає рівність синусів кутів, утворених фокальними радіусами з дотичною. Але так як обидва кути гострі, то з рівності синусів випливає рівність самих кутів.  $\square$

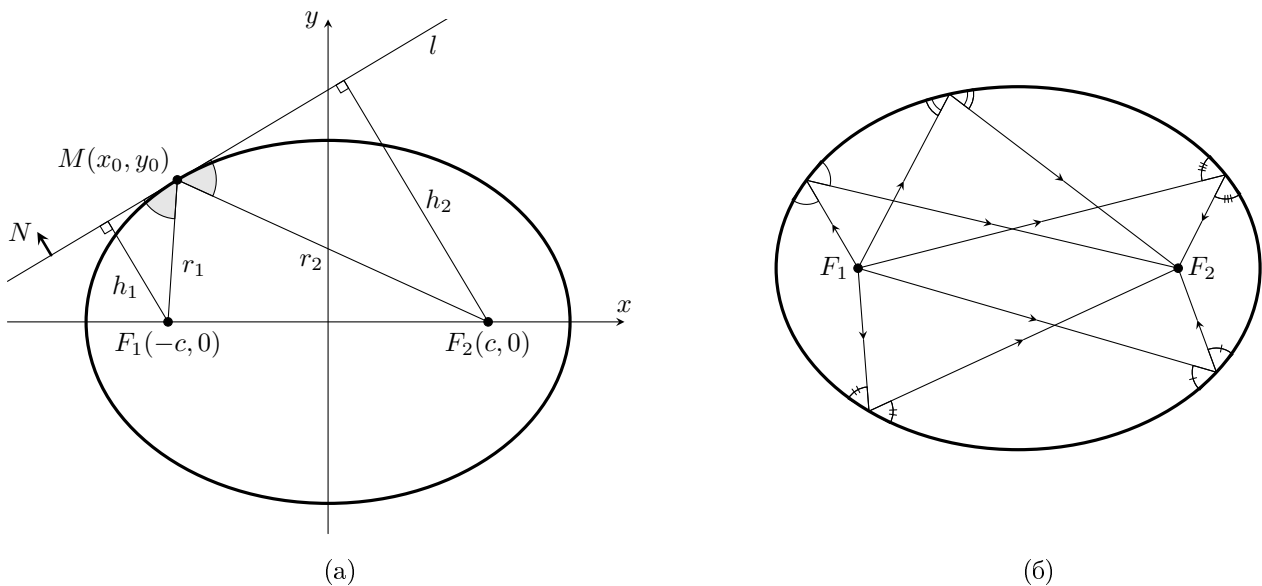


Рис. 3: Оптична властивість еліпса.

Якщо уявити еліпс як дзеркальну криву, то за законами оптики промінь світла, що виходить з одного фокуса, після віддзеркалення від еліпса пройде через другий фокус (рис. 3(б)).

## 4 Гіпербола

### 4.1 Визначення

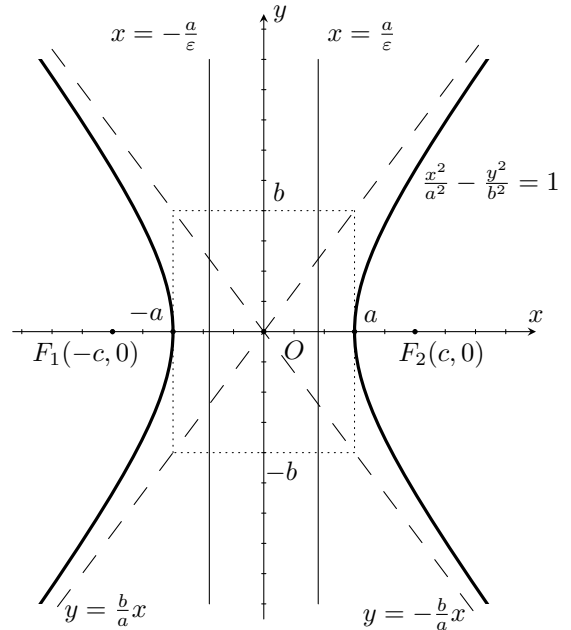
**Визначення 4.1.** Геометричне місце точок, координати яких відносно деякої прямокутної декартової системи координат задовольняють рівняння

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1, \text{ де } a > 0, b > 0,$$

називається **гіперболою**. Дане рівняння називається **канонічним рівнянням гіперболи**, а відповідна система координат називається **канонічною**. Якщо  $a = b$ , то гіпербола називається **рівнобічною**.

**Геометричними характеристиками гіперболи** є (див. рис. праворуч):

- дві *осі симетрії*  $Ox$  та  $Oy$ , один *центр симетрії* – точка  $O(0, 0)$ ;
- параметр  $a$  – *дійсна піввісь*, параметр  $b$  – *уявна піввісь*;
- дві прямі  $y = \pm \frac{b}{a}x$  – *асимптоти* гіперболи.
- величина  $c = \sqrt{a^2 + b^2}$ ;
- точки  $F_1(-c, 0), F_2(c, 0)$ , що називаються *лівим та правим фокусами* (вогнищевими точками), відповідно;
- величина  $2c$  – *фокусна відстань* (відстань між фокусами);
- точки  $(-a, 0), (a, 0)$  – *вершини* гіперболи (перетин гіперболи із віссю симетрії);
- величина  $p = \frac{b^2}{a}$  – *фокальний параметр*;
- величина  $\varepsilon = \frac{c}{a} > 1$  – *ексцентриситет* гіперболи;
- дві прямі  $x = \pm \frac{a}{\varepsilon}$  – *директриси* гіперболи;

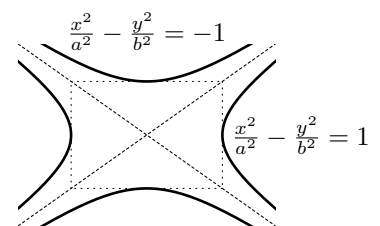


### Зауваження.

1. Гіпербола складається з двох зв'язних компонент:  $\left\{ (x, y) : \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1, x \geq a \right\}$  – *права гілка* гіперболи;  $\left\{ (x, y) : \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1, x \leq -a \right\}$  – *ліва гілка* гіперболи.

2. Ексцентриситет  $\varepsilon = \frac{c}{a} = \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{a}$  завжди більший за 1. Чим ближче значення ексцентриситету до одиниці, тим ближче форма гіперболи до двох променів  $(-\infty, -a], [a, +\infty)$ . При  $\varepsilon \rightarrow +\infty$  форма гіперболи наближається до двох паралельних прямих  $x = -a, x = a$ .

3. Гіпербола з рівнянням  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = -1$  називається *спряженою* до гіперболи з рівнянням  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$  (див. рис. праворуч). Для спряженої гіперболи  $b$  – дійсна піввісь,  $a$  – уявна піввісь. Вершини спряженої гіперболи знаходяться в точках  $(0, -b), (0, b)$ .



Величина  $c$  має таке саме значення  $c = \sqrt{a^2 + b^2}$ , фокуси спряженої гіперболи розташовані на осі  $Oy$  і мають координати  $F_1(0, -c), F_2(0, c)$ , ексцентриситет  $\varepsilon = c/b$ , рівняння директрис  $y = \pm b/\varepsilon$ . Асимптоти гіперболи і спряженої гіперболи співпадають:  $y = \pm b/a \cdot x$ .

**Приклад.** Обчислити ексцентриситет гіперболи, якщо її асимптотами є прямі  $y = \pm 3x$ .

*Розв'язання.* Асимптоти мають канонічне розташування, отже гіпербола має канонічне рівняння

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Рівняння асимптот гіперболи  $y = \pm \frac{b}{a}x$ . Отже,  $\frac{b}{a} = 3$ ,  $b = 3a$ . Ексцентриситет  $\varepsilon = \frac{c}{a}$ , де  $c = \sqrt{a^2 + b^2}$ . Таким чином,

$$\varepsilon = \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{a} = \frac{\sqrt{a^2 + 9a^2}}{a} = \sqrt{10}.$$

Зазвичай в задачах мається на увазі канонічна гіпербола. Але ми можемо розглянути всі випадки. Спряжена гіпербола має такі самі асимптоти, але  $\varepsilon = \frac{c}{b}$ . Отже, маємо  $a = \frac{1}{3}b$  і

$$\varepsilon = \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{b} = \frac{\sqrt{\frac{1}{9}b^2 + b^2}}{b} = \frac{\sqrt{10}}{3}.$$

Зауважимо, що гіпербола, як і парабола та еліпс, може бути задана у довільній, не канонічній, системі координат.

Наступні два твердження дають уявлення про форму гіперболи.

**Твердження 4.1.** Будь-яка гіпербола може бути отримана з рівнобічної  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2} = 1$  шляхом стискання (розтягування) площини вздовж осі  $Oy$  з коефіцієнтом  $k = \frac{b}{a}$ .

*Доведення.* Дійсно, нехай точка  $(x_0, y_0)$  належить рівнобічній гіперболі, тобто  $\frac{x_0^2}{a^2} - \frac{y_0^2}{a^2} = 1$ . Легко перевірити, що в такому випадку точка з координатами  $(x_1, y_1) = (x_0, b/a \cdot y_0)$  належить гіперболі

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

□

**Твердження 4.2.** Рівнобічна гіпербола  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{a^2} = 1$  може бути отримана обертанням на кут  $\pi/4$  графіка зворотної пропорційної залежності  $v = \frac{a^2}{2u}$ .

*Доведення.* Нехай  $u, v$  – декартові координати на площині, і  $v = \frac{a^2}{2u}$  – графік зворотної пропорційної залежності. Здійснимо обертання площини на кут  $\pi/4$ . Аналітичне задання такого перетворення

$$\begin{cases} u = \frac{1}{\sqrt{2}}(x - y), \\ v = \frac{1}{\sqrt{2}}(x + y). \end{cases}$$

Отже, в нових координатах отримуємо  $uv = \frac{1}{2}(x^2 - y^2) = \frac{a^2}{2}$ .

□

## 4.2 Фокальна властивість гіперболи

Відрізок, який з'єднує фокус з точкою на гіперболі називається *фокальним радіусом*.

**Твердження 4.3.** Нехай  $r_1$  – довжина фокального радіуса з лівого фокуса  $F_1$ , а  $r_2$  – довжина фокального радіуса з правого фокуса  $F_2$  до однієї і тієї ж точки  $M(x, y)$  на гіперболі, що задана у канонічній системі координат. Тоді для точок лівої гілки гіперболи

$$\begin{aligned}r_1 &= -a - \varepsilon x, \\r_2 &= a - \varepsilon x;\end{aligned}$$

а для точок правої гілки

$$\begin{aligned}r_1 &= a + \varepsilon x, \\r_2 &= -a + \varepsilon x.\end{aligned}$$

*Доведення.* Обчислимо  $r_1$ :

$$\begin{aligned}r_1 &= \sqrt{(x+c)^2 + y^2} = \sqrt{x^2 + 2cx + c^2 + b^2 \left(\frac{x^2}{a^2} - 1\right)} = \\&= \sqrt{\frac{a^2 + b^2}{a^2}x^2 + 2x\frac{c}{a} + c^2 - b^2} = \sqrt{(\varepsilon x + a)^2} = |\varepsilon x + a|.\end{aligned}$$

Аналогічно знаходимо

$$r_2 = |a - \varepsilon x|.$$

Розглянемо *праву* гілку гіперболи. Для точок правої гілки маємо  $x \geq a$ . Так як  $\varepsilon > 1$ , то  $\varepsilon x > a > 0$ . Виходить  $a - \varepsilon x < 0$  і  $a + \varepsilon x > 0$ . Розкривши модулі, знаходимо

$$\begin{cases} r_1 = a + \varepsilon x, \\ r_2 = -a + \varepsilon x. \end{cases}$$

Тепер розглянемо *ліву* гілку. Для точок лівої гілки маємо  $x \leq -a$ . Так як  $\varepsilon > 1$ , то  $\varepsilon x < -a < 0$ . Отже  $a + \varepsilon x < 0$  і  $a - \varepsilon x > 0$ . Розкривши модулі, знаходимо

$$\begin{cases} r_1 = -a - \varepsilon x, \\ r_2 = a - \varepsilon x. \end{cases}$$

□

Як наслідок твердження 4.3 отримуємо фокальну властивість гіперболи.

**Наслідок 4.1.** Для будь-якої точки на гіперболі

$$|r_1 - r_2| = 2a.$$

Фокальна властивість повністю характеризує гіперболу.

**Вправа 4.1.** Довести, що геометричне місце точок, різниця відстаней від яких до двох різних заданих точок  $F_1, F_2$  дорівнює  $2a = \text{const}$  ( $2a < 2c = |F_1F_2|$ ), є гіперболою з фокусами  $F_1, F_2$  і дійсною піввіссю  $a$ .



### 4.3 Директоріальна властивість гіперболи

**Твердження 4.4.** Для будь-якої точки  $M$  на гіперболі

$$\frac{r_1}{d_1} = \frac{r_2}{d_2} = \varepsilon (< 1),$$

де  $d_1, d_2$  — відстані від точки  $M$  до відповідних директрис.

*Доведення.* Розглянемо праву гілку гіперболи, що задана у канонічній системі координат. Тоді

$$\begin{aligned} r_2 &= -a + \varepsilon x, & r_1 &= a + \varepsilon x \\ d_2 &= x - \frac{a}{\varepsilon}, & d_1 &= x + \frac{a}{\varepsilon}. \end{aligned}$$

Отже,

$$\frac{r_2}{d_2} = \frac{\varepsilon x - a}{x - \frac{a}{\varepsilon}} = \varepsilon, \quad \frac{r_1}{d_1} = \frac{\varepsilon x + a}{x + \frac{a}{\varepsilon}} = \varepsilon$$

Для лівої гілки — аналогічно. □

Директоріальна властивість, як і у випадках еліпса та параболи, повністю характеризує гіперболу.

**Вправа 4.2.** Нехай  $l$  — фіксована пряма,  $F$  — фіксована точка, яка не лежить на цій прямій. Геометричне місце точок  $M$  на площині, які задовольняють умову

$$\frac{\text{відстань від } M \text{ до } F}{\text{відстань від } M \text{ до } l} = \text{const} = \varepsilon > 1,$$

є гіперболою з ексцентриситетом  $\varepsilon$ , фокусом  $F$  та директрисою  $l$ .

### 4.4 Рівняння дотичної до гіперболи

**Твердження 4.5.** Якщо точка  $M(x_0, y_0)$  належить гіперболі, що задана у канонічній системі координат, то рівняння дотичної до гіперболи в цій точці має вигляд

$$\frac{x_0 x}{a^2} - \frac{y_0 y}{b^2} = 1.$$

Доведення аналогічне доведенню для дотичної до еліпса, проведіть його самостійно.

**Вправа 4.3.** Доведіть, що фокуси гіперболи розташовані по різні сторони від дотичної в будь-якій точці гіперболи.

**Приклад.** Із точки  $C(1, -10)$  проведіть дотичні до гіперболи  $\frac{x^2}{8} - \frac{y^2}{32} = 1$ .

*Розв'язання.* Точка  $C(1, -10)$  не належить гіперболі. Записуємо рівняння дотичної до гіперболи в невідомій точці  $(x_0, y_0)$ , що лежить на гіперболі:

$$\frac{x x_0}{8} - \frac{y y_0}{32} = 1 \Rightarrow x x_0 - \frac{y y_0}{4} = 8.$$

Ця дотична повинна проходити через точку  $C(1, -10)$ , отже

$$x_0 + \frac{10 y_0}{4} = 8 \Rightarrow x_0 = 8 - \frac{5 y_0}{2}.$$

Оскільки точка  $(x_0, y_0)$  належить гіперболі, то  $\frac{x_0^2}{8} - \frac{y_0^2}{32} = 1$ . Отже,

$$\left(8 - \frac{5y_0}{2}\right)^2 - \frac{y_0^2}{4} = 8,$$

$$64 - 40y_0 + \frac{25y_0^2}{4} - \frac{y_0^2}{4} = 8,$$

$$6y_0^2 - 40y_0 + 56 = 0, \quad 3y_0^2 - 20y_0 + 28 = 0.$$

Маємо два корені цього рівняння  $y_0 = 2, y_0 = \frac{14}{3}$ . Отже, оскільки  $x_0 = 8 - \frac{5y_0}{2}$ , маємо дві точки дотику  $(3, 2)$  та  $\left(-\frac{11}{3}, \frac{14}{3}\right)$ . Рівняння шуканих дотичних  $6x - y - 16 = 0$  та  $22x + 7y + 48 = 0$ .

## 4.5 Оптична властивість гіперболи

**Твердження 4.6.** *Дотична до гіперболи утворює рівні кути з фокальними радіусами, що проведені в точку дотику.*

*Доведення.* Нехай  $l$  – дотична до гіперболи в точці  $M(x_0, y_0)$ , а  $h_1$  і  $h_2$  – відстані до дотичної від лівого ( $F_1$ ) і правого ( $F_2$ ) фокусів відповідно. Обчислимо  $h_1, h_2$ :

$$h_1 = \frac{\left|\frac{x_0}{a^2}(-c) - 1\right|}{|N|} = \frac{|\varepsilon x_0 + a|}{a|N|} = \frac{r_1}{a|N|},$$

$$h_2 = \frac{\left|\frac{x_0}{a^2}c - 1\right|}{|N|} = \frac{|\varepsilon x_0 - 1|}{a|N|} = \frac{r_2}{a|N|},$$

де  $|N| = \sqrt{\left(\frac{x_0}{a^2}\right)^2 + \left(\frac{y_0}{b^2}\right)^2}$  – модуль вектора нормалі дотичної. Отримуємо  $\frac{h_1}{r_1} = \frac{h_2}{r_2}$ , що, як і у випадку еліпса, доводить твердження 4.6. □

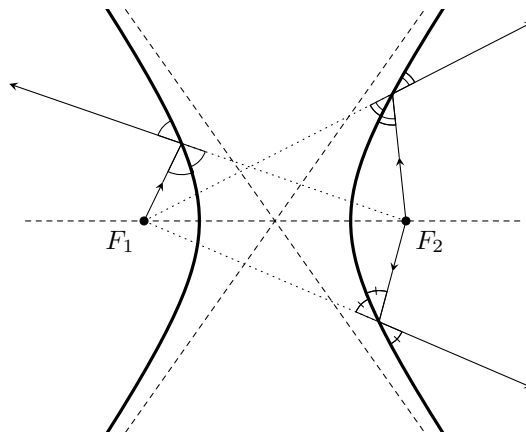


Рис. 4: Оптична властивість гіперболи.

Якщо уявити гіперболу як дзеркальну криву, то за законами оптики промінь світла, випущений з одного фокуса, після відбиття від гіперболи йде так, ніби його випустили з іншого фокуса (див. рис. 4).

## 5 Інші види рівнянь параболи, еліпса та гіперболи

### 5.1 Параметричні рівняння еліпса, гіперболи та параболи

Згадаємо канонічне рівняння еліпса:

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Використовуючи основну тригонометричну тотожність, якщо покласти  $\frac{x}{a} = \cos t$ ,  $\frac{y}{b} = \sin t$ , отримуємо *параметричне рівняння еліпса*

$$\begin{cases} x = a \cos t \\ y = b \sin t \end{cases}, \quad 0 \leq t < 2\pi.$$

Згадаємо канонічне рівняння гіперболи:

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Використовуючи тотожність  $\operatorname{ch}^2 t - \operatorname{sh}^2 t = 1$ , якщо  $\frac{x}{a} = \operatorname{ch} t$ ,  $\frac{y}{b} = \operatorname{sh} t$ , отримуємо *параметричне рівняння правої гілки гіперболи*

$$\begin{cases} x = a \operatorname{ch} t \\ y = b \operatorname{sh} t \end{cases}, \quad -\infty < t < +\infty,$$

та *параметричне рівняння лівої гілки гіперболи*

$$\begin{cases} x = -a \operatorname{ch} t \\ y = b \operatorname{sh} t \end{cases}, \quad -\infty < t < +\infty.$$

Зрештою, згадаємо канонічне рівняння параболи:

$$y^2 = 2px.$$

Отримуємо *параметричне рівняння параболи*

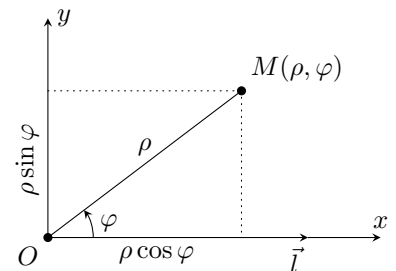
$$\begin{cases} x = \frac{t^2}{2p} \\ y = t \end{cases}, \quad -\infty < t < +\infty.$$

### 5.2 Рівняння еліпса, гіперболи та параболи в полярній системі координат

Нагадаємо, як будується *полярна система координат* на площині:

- 1) фіксуємо на площині точку  $O$  і промінь  $\vec{l}$  з початком у точці  $O$ ;
- 2) для будь-якої точки  $M \neq O$  позначимо через  $\varphi$  орієнтований кут від променя  $\vec{l}$  до променя  $\overrightarrow{OM}$  і нехай  $\rho = |OM|$ .

*Полярними координатами* точки  $M$  називається пара  $(\rho, \varphi)$ .



Очевидно, що для точки  $O$  значення  $\rho = 0$ , а значення кута  $\varphi$  не визначено, тобто точка  $O$  не має полярних координат. Через те, що не всім точкам площини можна поставити у відповідність полярні координати, полярна система координат є прикладом *локальної системи координат*.

Точка  $O$  називається *полюсом*, промінь  $\vec{l}$  називається *полярною віссю*, кут  $\varphi$  – *полярним кутом*, а величина  $\rho$  – *полярним радіусом* точки. Для забезпечення однозначної відповідності необхідно обмежити області змін полярних координат:  $\rho \in (0, +\infty)$ ,  $\varphi \in [0, 2\pi)$ .

Можна встановити зв'язок полярних і декартових координат точки. Якщо помістити початок декартової системи координат у полюс, а вісь  $Ox$  направити вздовж полярної осі, тоді (див. попередній рисунок)

$$\begin{cases} x = \rho \cos \varphi, \\ y = \rho \sin \varphi. \end{cases}$$

Записати полярне рівняння кривої означає знайти залежність між полярними координатами  $(\rho, \varphi)$  точок, які належать цій кривій.

Використовуючи директориальні властивості (див. твердження 2.3, 3.3 та 4.4), еліпс, гіперболу та параболу можна задати однаковим рівнянням як геометричне місце точок, таких, що

$$\frac{r}{d} = \varepsilon, \quad \varepsilon = \text{const},$$

де  $r$  – відстань від фіксованої точки до будь-якої точки  $M$  на кривій (фокальний радіус),  $d$  – відстань від  $M$  до фіксованої прямої (директриси). При  $\varepsilon < 1$  матимемо еліпс, при  $\varepsilon > 1$  – гіперболу, при  $\varepsilon = 1$  – параболу.

Повертаючись до полярної системи координат, нехай напрямок полярної осі співпадає з додатним напрямком осі  $Ox$ . Помістимо полюс полярної системи координат

- в фокус параболы,
- в лівий фокус еліпса,
- в правий фокус гіперболи (див. рис. 5).

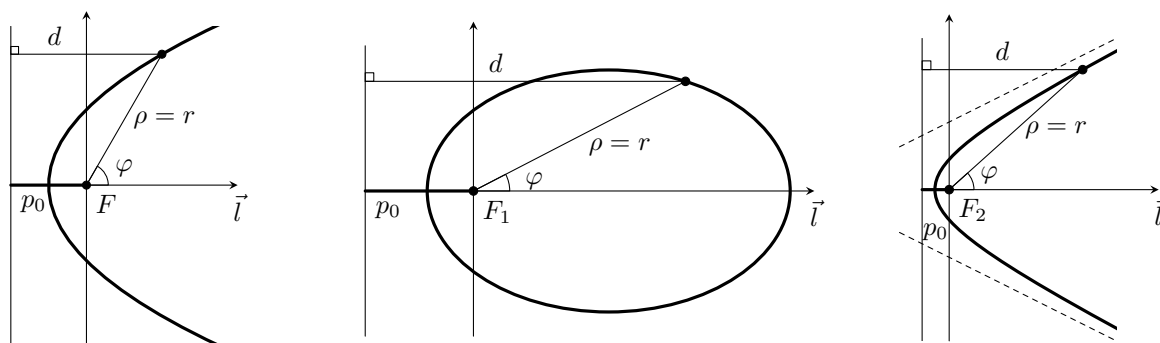


Рис. 5: Задання кривих другого порядку в полярній системі координат.

Тоді фокальний радіус  $r$  співпадає з полярним радіусом  $\rho$  точок на кривій, полярний кут  $\varphi$  буде кутом між фокальним радіусом і віссю  $Ox$ .

Позначимо  $p_0$  – відстань між фокусом та відповідною директрисою. Отже,  $r = \rho$ ,  $d = p_0 + \rho \cos \varphi$ . Використовуючи директориальну властивість, отримуємо

$$\frac{\rho}{p_0 + \rho \cos \varphi} = \varepsilon, \quad \rho = \varepsilon p_0 + \varepsilon \rho \cos \varphi, \quad \rho(1 - \varepsilon \cos \varphi) = \varepsilon p_0.$$

З'ясуємо, чому дорівнює  $\varepsilon p_0$  у випадку еліпса, гіперболи та параболы. Очевидно, що для останньої ( $\varepsilon = 1$ )  $\varepsilon p_0 = p$  – фокальний параметр. В решті випадків

$$p_0 = \left| \frac{a}{\varepsilon} - c \right| = \left| \frac{a^2}{c} - c \right| = \left| \frac{a^2 - c^2}{c} \right| = \frac{b^2}{c};$$

$$\varepsilon p_0 = \frac{c}{a} \cdot \frac{b^2}{c} = \frac{b^2}{a} = p.$$

Отже, ми з'ясували, що для всіх кривих другого порядку *фокальний параметр*  $p$  співпадає з  $\varepsilon p_0$ , де  $p_0$  – відстань між фокусом та директрисою.

Таким чином, *полярне рівняння параболу* (поліус в фокусі,  $\varepsilon = 1$ ), *еліпса* (поліус у лівому фокусі,  $\varepsilon < 1$ ), *правої гілки гіперболу* (поліус у правому фокусі,  $\varepsilon > 1$ ) виглядає так:

$$\rho = \frac{p}{1 - \varepsilon \cos \varphi}.$$

Аналогічно можна отримати *полярні рівняння параболу*, у якій гілки напрямлені *вліво* (поліус у фокусі), *еліпса* (фокус у правому фокусі) та *лівої гілки гіперболу* (поліус у лівому фокусі). В цьому випадку  $r = \rho$ ,  $d = p_0 + \rho \cos(\pi - \varphi) = p_0 - \rho \cos \varphi$ . Використовуючи директориальну властивість, отримуємо єдине рівняння

$$\rho = \frac{p}{1 + \varepsilon \cos \varphi}.$$

### 5.3 Рівняння еліпса, гіперболу та параболу, віднесені до вершини

Еліпс, гіперболу і параболу можна описати єдиним по формі рівнянням не тільки в полярній системі координат, але і в декількох спеціальних декартових. Це системи координат, початок яких співпадає з однією з вершин відповідної кривої, а вісь  $Ox$  – з фокальною віссю. Про таку систему координат будемо казати, що вона віднесена до вершини.

**Твердження 5.1.** *Існує система декартових прямокутних координат, відносно якої параболу, еліпс і гіперболу мають єдине рівняння*

$$y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2.$$

*Доведення.* 1) *Парабола.* Її канонічне рівняння

$$y^2 = 2px$$

є, очевидно, рівнянням в системі координат, що віднесена до вершини.

2) *Еліпс.* Нехай еліпс задано у канонічній системі координат  $(x, y)$ . Помістимо початок нової системи координат  $(\tilde{x}, \tilde{y})$  в ліву вершину еліпса. Формули переходу мають вигляд:

$$\begin{cases} \tilde{x} = x + a, \\ \tilde{y} = y \end{cases} \quad \begin{cases} x = \tilde{x} - a \\ y = \tilde{y} \end{cases}$$

Тоді послідовно знаходимо:

$$\left(\frac{\tilde{x} - a}{a}\right)^2 + \left(\frac{\tilde{y}}{b}\right)^2 = 1, \quad \frac{\tilde{x}^2}{a^2} - 2\frac{\tilde{x}}{a} + 1 + \frac{\tilde{y}^2}{b^2} = 1, \quad \tilde{y}^2 = 2\frac{b^2}{a}\tilde{x} - \frac{b^2}{a^2}\tilde{x}^2.$$

Оскільки

$$\frac{b^2}{a} = p, \quad \frac{b^2}{a^2} = \frac{a^2 - c^2}{a^2} = 1 - \varepsilon^2,$$

то в нових координатах рівняння еліпса запишеться у вигляді

$$\tilde{y}^2 = 2p\tilde{x} + (\varepsilon^2 - 1)\tilde{x}^2.$$

3) *Гіпербола.* Аналогічно випадку еліпса, для канонічно заданої гіперболи змінимо систему координат. Помістимо початок нової системи координат  $(\tilde{x}, \tilde{y})$  в праву вершину гіперболи. Формули переходу мають вигляд:

$$\begin{cases} \tilde{x} = x - a, \\ \tilde{y} = y. \end{cases} \quad \begin{cases} x = \tilde{x} + a, \\ y = \tilde{y}. \end{cases}$$

Послідовно знаходимо:

$$\left(\frac{\tilde{x} + a}{a}\right)^2 - \left(\frac{\tilde{y}}{b}\right)^2 = 1, \quad \frac{\tilde{x}^2}{a^2} + 2\frac{\tilde{x}}{a} + 1 - \frac{\tilde{y}^2}{b^2} = 1, \quad \tilde{y}^2 = 2\frac{b^2}{a}\tilde{x} + \frac{b^2}{a^2}\tilde{x}^2.$$

Оскільки

$$\frac{b^2}{a} = p, \quad \frac{b^2}{a^2} = \frac{c^2 - a^2}{a^2} = \varepsilon^2 - 1,$$

то в нових координатах рівняння гіперболи запишеться у вигляді

$$\tilde{y}^2 = 2p\tilde{x} + (\varepsilon^2 - 1)\tilde{x}^2.$$

Для завершення доведення, достатньо зафіксувати канонічну систему координат параболи, а еліпс і гіперболу перенести так, щоб ліва вершина еліпса і права вершина гіперболи співпали з початком координат. В такій системі координат парабола, еліпс і права гілка гіперболи матимуть рівняння

$$y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2.$$

□

## 5.4 Сім'ї еліпсів і гіпербол зі спільним фокальним параметром

Запишемо еліпс, параболу і гіперболу єдиним рівнянням

$$y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2.$$

Зафіксуємо фокальний параметр  $p$  і прослідкуємо за поведінкою сімей еліпсів і гіпербол при зміні ексцентриситету  $\varepsilon$  (див. рис. 6).

**Твердження 5.2.** При фіксованому фокальному параметрі  $p$ , парабола  $y^2 = 2px$  є граничною кривою для сімей еліпсів  $y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2$  при  $\varepsilon \rightarrow 1 - 0$  та сімей (правих гілок) гіпербол  $y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2$  при  $\varepsilon \rightarrow 1 + 0$ .

*Доведення.* Розглянемо сім'ю еліпсів

$$y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2, \quad 0 < \varepsilon < 1.$$

Відмітимо, що всі еліпси сім'ї охоплюються параboloю, оскільки для точок на еліпсі

$$y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2 < 2px.$$

Обчислимо координати фокусів еліпса через  $p$  і  $\varepsilon$ . Оскільки

$$\varepsilon^2 = \frac{c^2}{a^2} = \frac{a^2 - b^2}{a^2} = 1 - \frac{b^2}{a^2} = 1 - \frac{p}{a},$$

то

$$a = \frac{p}{1 - \varepsilon^2}.$$

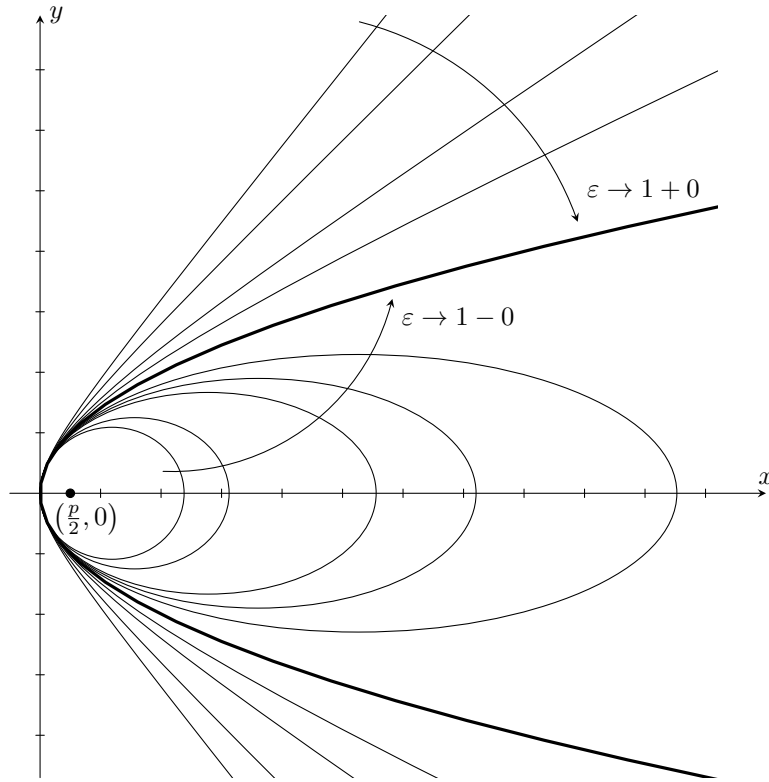


Рис. 6: Сім'я кривих другого порядку  $y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2$ , що віднесені до вершини та мають спільний фокальний параметр  $p$ .

Тоді,

$$x(F_1) = a - c = a - a\varepsilon = a(1 - \varepsilon) = \frac{p}{1 + \varepsilon},$$

$$x(F_2) = a + c = a + a\varepsilon = a(1 + \varepsilon) = \frac{p}{1 - \varepsilon}.$$

Спрямовуючи  $\varepsilon \rightarrow 1 - 0$ , отримуємо:

$$x(F_1) \rightarrow \frac{p}{2}, \quad x(F_2) \rightarrow +\infty.$$

Розглянемо сім'ю гіпербол

$$y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2, \quad \varepsilon > 1.$$

Відмітимо, що тепер сім'я гіпербол (точніше, праві гілки) охоплюють параболу, оскільки для точок гіперболи

$$y^2 = 2px + (\varepsilon^2 - 1)x^2 > 2px.$$

Зробимо аналогічні обчислення:

$$\varepsilon^2 = \frac{c^2}{a^2} = 1 + \frac{b^2}{a^2} = 1 + \frac{p}{a}, \quad a = \frac{p}{\varepsilon^2 - 1}.$$

Отже,

$$x(F_1) = c - a = a(\varepsilon - 1) = \frac{p}{\varepsilon + 1},$$

$$x(F_2) = -c - a = -a(\varepsilon + 1) = -\frac{p}{\varepsilon - 1}$$

і при  $\varepsilon \rightarrow 1 + 0$  ми отримуємо

$$x(F_2) \rightarrow \frac{p}{2}, \quad x(F_1) \rightarrow -\infty.$$

□

## 5.5 Сім'ї софокусних еліпсів і гіпербол

Зафіксуємо на площині дві точки  $F_1$  і  $F_2$  на відстані  $|F_1F_2| = 2c$ . Із фокальної властивості еліпса і гіперболи випливає, що точки  $F_1$  і  $F_2$  визначають деякий еліпс і деяку гіперболу з фокусами  $F_1$  і  $F_2$ . Такі еліпс і гіпербола називаються *софокусними*. Насправді, ми маємо сім'ю софокусних еліпсів і сім'ю софокусних гіпербол.

Розглянемо *еліпси*. Дійсно, фокальна властивість еліпса

$$r_1 + r_2 = 2a$$

містить параметр  $a$ , який виражає в рівнянні еліпса велику піввісь. Мала піввісь може бути знайдена як функція від параметра  $a$ , а саме,  $b = \sqrt{a^2 - c^2}$  з областю визначення  $a \geq c$ . Отже, позначаючи  $a = \lambda > 0$ , *сім'ю софокусних еліпсів* можна задати у вигляді

$$\frac{x^2}{\lambda^2} + \frac{y^2}{\lambda^2 - c^2} = 1 \quad (\lambda > c).$$

При  $\lambda \rightarrow \infty$  ця сім'я наближається до кола нескінченного радіуса, оскільки

$$a = \lambda \rightarrow \infty, \quad b = \sqrt{\lambda^2 - c^2} \rightarrow \infty,$$

а при  $\lambda \rightarrow c + 0$  ця сім'я стискається до відрізка  $[-c, c]$ , оскільки

$$a = \lambda \rightarrow c, \quad b = \sqrt{\lambda^2 - c^2} \rightarrow 0.$$

Для *гіпербол* справедливі аналогічні міркування. Візьмемо дійсну піввісь  $a$  в якості параметра:  $a = \mu$ . Тоді  $b = \sqrt{c^2 - \mu^2}$  з областю визначення  $0 < \mu < c$ , і *сім'я софокусних гіпербол* матиме рівняння

$$\frac{x^2}{\mu^2} - \frac{y^2}{\mu^2 - c^2} = 1 \quad (0 < \mu < c).$$

Прослідкуємо за асимптотикою цієї сім'ї та за кутовим коефіцієнтом асимптот.

При  $\mu \rightarrow +0$ ,

$$a = \mu \rightarrow 0,$$

$$b = \sqrt{c^2 - \mu^2} \rightarrow c,$$

$$k = \frac{b}{a} = \frac{\sqrt{c^2 - \mu^2}}{\mu} = \sqrt{\left(\frac{c}{\mu}\right)^2 - 1} \rightarrow +\infty,$$

і ми отримуємо вісь  $Oy$  в якості граничної множини. Гілки гіперболи розпрямлюються, кут нахила асимптот наближається до прямого, а вершини гіперболи наближаються одна до одної.

При  $\mu \rightarrow c - 0$ ,

$$a = \mu \rightarrow c,$$

$$b = \sqrt{c^2 - \mu^2} \rightarrow 0,$$

$$k = \frac{b}{a} = \sqrt{\left(\frac{c}{\mu}\right)^2 - 1} \rightarrow 0,$$

і в якості граничної множини ми маємо два промені  $[c, +\infty)$  і  $(-\infty, -c]$ .

**Твердження 5.3.** *На площині через кожну точку, що не лежить на осі координат, проходить єдиний еліпс і єдина гіпербола із кожної сім'ї софокусних еліпсів і софокусних гіпербол (див. рис. 7).*



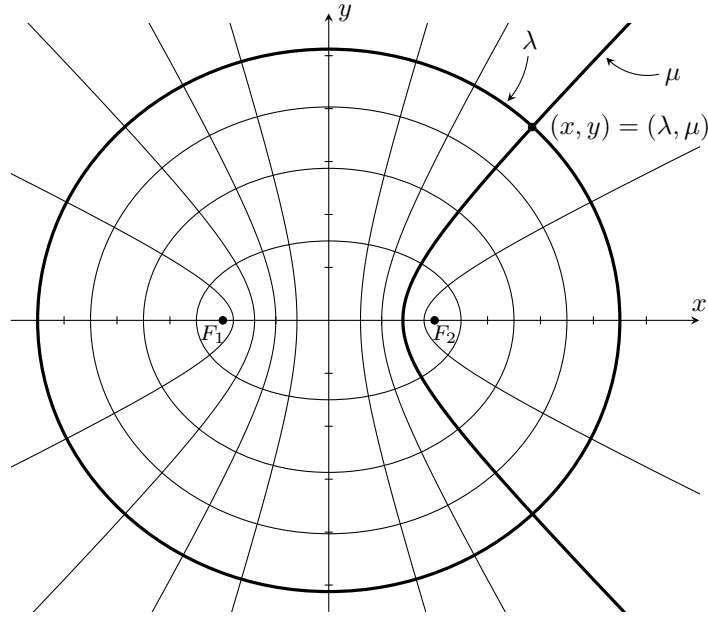


Рис. 7: Сім'ї софокусних еліпсів та гіпербол. Еліптична система координат.

*Доведення.* Обидві сім'ї, що розглядаються, можна описати єдиним рівнянням

$$\frac{x^2}{t^2} + \frac{y^2}{t^2 - c^2} = 1, \quad t > 0.$$

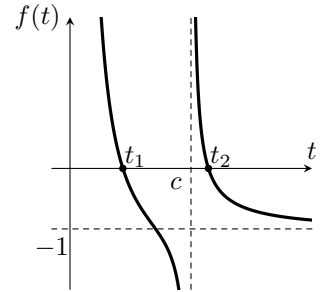
При цьому, значенням параметру  $t \in (0, c)$  відповідають гіперболи, а значенням  $t \in (c, +\infty)$  – еліпси з цих сімей.

Розглянемо функцію

$$f(t) = \frac{x^2}{t^2} + \frac{y^2}{t^2 - c^2} - 1, \quad t \in (0, c) \cup (c, +\infty),$$

що залежить від параметрів  $x$  та  $y$  (див. рис. праворуч).

Зафіксуємо довільну точку  $M$  з координатами  $(x_0, y_0)$ ,  $x_0 \neq 0$ ,  $y_0 \neq 0$ , і покажемо, що в області  $t > 0$  рівняння  $f(t) = 0$  з параметрами  $x_0, y_0$  має рівно два розв'язки, один з яких  $t_1 \in (0, c)$ , а другий  $t_2 \in (c, +\infty)$ .



Дійсно, при  $t > 0$

$$f'_t = -2\frac{x_0^2}{t^3} - 2t\frac{y_0^2}{(t^2 - c^2)^2} < 0,$$

тобто функція монотонно спадає, причому

$$\begin{cases} \lim_{t \rightarrow +0} f(t) = +\infty, \\ \lim_{t \rightarrow c-0} f(t) = -\infty, \end{cases} \quad \begin{cases} \lim_{t \rightarrow c+0} f(t) = +\infty, \\ \lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = -1. \end{cases}$$

Отже, існують та єдині  $t_1 \in (0, c)$  і  $t_2 \in (c, +\infty)$  такі, що  $f(t_1) = 0$ ,  $f(t_2) = 0$ . □

## 5.6 Еліптична система координат

Запишемо дві сім'ї софокусних еліпсів и гіпербол

$$\begin{cases} \frac{x^2}{\lambda^2} + \frac{y^2}{\lambda^2 - c^2} = 1, & \lambda > c \\ \frac{x^2}{\mu^2} - \frac{y^2}{c^2 - \mu^2} = 1, & 0 < \mu < c. \end{cases} \quad (*)$$

В попередньому розділі ми показали, що кожній точці  $M(x, y)$ , що не лежить на осях координат, відповідає *єдина* пара параметрів  $(\lambda, \mu)$ , яка визначає єдиний еліпс і єдину гіперболу, що проходять через точку  $M$ . *Обернена відповідність, очевидно, не є однозначною*. Кожній парі  $(\lambda, \mu)$  відповідає еліпс і гіпербола, які перетинаються в 4-х точках. Але оскільки ці точки знаходяться в *різних* квадрантах, то обмежуючись яким-небудь одним квадрантом ми встановлюємо взаємно-однозначну відповідність  $(x, y) \longleftrightarrow (\lambda, \mu)$ . В такому випадку параметри  $(\lambda, \mu)$  можна прийняти в якості нових (локальних) координат на площині. Ці локальні координати називаються *еліптичною системою координат* (див. рис. 7).

**Твердження 5.4.** *Декартові та еліптичні координати точок, що не лежать на осях декартової системи координат, пов'язані співвідношеннями*

$$x = \pm \frac{\lambda\mu}{c}, \quad y = \pm \frac{\sqrt{(\lambda^2 - c^2)(c^2 - \mu^2)}}{c}.$$

*Доведення.* Зв'язок між еліптичними і декартовими координатами задається рівняннями (\*). Знайдемо явний вираз декартових координат через еліптичні для точок першого квадранта. Послідовно знаходимо:

$$\begin{aligned} \frac{x^2(\lambda^2 - c^2)}{\lambda^2} + \frac{x^2(c^2 - \mu^2)}{\mu^2} &= \lambda^2 - c^2 + c^2 - \mu^2, \\ \frac{x^2(\mu^2(\lambda^2 - c^2) + \lambda^2(c^2 - \mu^2))}{\lambda^2\mu^2} &= \lambda^2 - \mu^2, \\ \frac{x^2c^2(\lambda^2 - \mu^2)}{\lambda^2\mu^2} &= \lambda^2 - \mu^2. \end{aligned}$$

Отже,

$$x = \frac{\lambda\mu}{c}.$$

Аналогічно,

$$y = \frac{\sqrt{(\lambda^2 - c^2)(c^2 - \mu^2)}}{c}.$$

Завдяки симетрії еліпсів та гіпербол значення  $x$  та  $y$  в інших квадрантах відрізняються лише знаками. □

**Твердження 5.5.** *Еліптична система координат є ортогональною.*

*Доведення.* Ортогональність системи координат означає ортогональність координатних ліній. Координатними лініями еліптичної системи координат є еліпси і гіперболи. Покажемо, що в спільних точках софокусні еліпси і гіперболи мають взаємно ортогональні дотичні.

Нехай  $M(x_0, y_0)$  – точка перетину софокусних еліпса і гіперболи. Вектори нормалей дотичних в цій точці мають вигляд

$$\begin{aligned} \vec{N}_1 &= \left\{ \frac{x_0}{\lambda^2}, \frac{y_0}{\lambda^2 - c^2} \right\} \quad \text{для еліпса,} \\ \vec{N}_2 &= \left\{ \frac{x_0}{\mu^2}, -\frac{y_0}{c^2 - \mu^2} \right\} \quad \text{для гіперболи.} \end{aligned}$$

Використовуючи зв'язок декартових і еліптичних координат, знаходимо:

$$\langle \vec{N}_1, \vec{N}_2 \rangle = \frac{x_0^2}{\lambda^2\mu^2} - \frac{y_0^2}{(\lambda^2 - c^2)(c^2 - \mu^2)} = \frac{1}{c^2} - \frac{1}{c^2} = 0.$$

□

## 6 Класифікаційна теорема для кривих другого порядку

### 6.1 Деякі інші види рівнянь другого порядку

Множина точок  $(x, y)$  на площині, що задовольняють рівнянню  $f(x, y) = 0$ , де  $f(x, y)$  – многочлен другого порядку від двох змінних, називається *кривою другого порядку*.

Еліпс, гіпербола і парабола не вичерпують весь клас кривих другого порядку. Розглянемо інші види рівнянь і відповідних кривих.

**Уявний еліпс.**

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = -1.$$

Ця “крива” задає порожню множину точок на площині, але ця множина задається многочленом 2-го порядку. Ця “крива” має дві “осі симетрії” і один “центр симетрії”.

**Пара прямих, які перетинаються.**

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 0.$$

Дійсно, розкладання лівої частини на множники призводить до пари прямих

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} = 0 \quad \text{та} \quad \frac{x}{a} - \frac{y}{b} = 0,$$

які перетинаються в точці  $(0, 0)$ . Ця “крива” має дві осі симетрії та один центр симетрії.

**Пара уявних прямих, які перетинаються.**

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 0.$$

Єдиною точкою на площині, що задовольняє цьому рівнянню є точка  $(0, 0)$ . За аналогією з попереднім рівнянням, говорять про пару уявних прямих, що перетинаються в дійсній точці. Ця “крива” має дві “осі симетрії” і “центр симетрії”.

**Пара паралельних прямих.**

$$\frac{y^2}{b^2} = 1.$$

Це рівняння задає пару прямих

$$y = +b \quad \text{та} \quad y = -b,$$

які, очевидно, паралельні. Ця “крива” має нескінченно багато осей симетрії (перпендикулярних цим прямим) і лінію центрів симетрії – вісь  $Ox$ .

**Пара паралельних уявних прямих.**

$$\frac{y^2}{b^2} = -1.$$

Це рівняння задає порожню множину точок на площині, але, аналогічно до попереднього випадку, цю “криву” називають парою паралельних уявних прямих. Ця “крива” має нескінченно багато “осей симетрії” і “лінію центрів симетрії”, – вісь  $Ox$ .

**Пара прямих, що співпадають.**

$$y^2 = 0.$$

Це рівняння задає одну пряму – вісь  $Ox$ . Але так як ця пряма є граничною для пари прямих  $y^2 = b^2$  при  $b \rightarrow 0$ , то говорять про пару прямих, що співпадають. Ця крива так само має нескінченно багато осей симетрії, перпендикулярних осі  $Ox$  і лінію центрів симетрії – вісь  $Ox$ .

## 6.2 Класифікаційна теорема

Сутність класифікаційної теореми полягає в тому, що вибором прямокутної декартової системи координат рівняння будь-якої кривої 2-го порядку може бути приведене до рівняння еліпса, гіперболи, параболи, уявного еліпса і перерахованим 5 типам рівнянь пар прямих.

Еліпс (дійсний і уявний), гіпербола і парабола утворюють клас кривих 2-го порядку, які не розпадаються. Решта кривих 2-го порядку – це криві, які розпадаються (на пари прямих).

За кількістю центрів симетрії криві 2-го порядку ділять на *центральні*, що мають єдиний центр симетрії, і *нецентральні*, що не мають центру симетрії або мають більше одного центру симетрії. До типу центральних відносяться еліпси (дійсний і уявний), гіпербола, пари прямих, що перетинаються (дійсних і уявних). До нецентральних відносяться парабола, пари паралельних прямих (дійсних і уявних) і пара прямих, що співпадають.

Зауважимо, що в перетині двох вищезгаданих класів лежить парабола, бо вона є єдиною нецентральною кривою 2-го порядку, яка не розпадається.

**Твердження 6.1.** *Нехай*

$$f(x, y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2a_{13}x + 2a_{23}y + a_{33} = 0$$

*рівняння кривої другого порядку. Тоді існує декартова прямокутна система координат, в якій рівняння даної кривої набуває одного з 9 виглядів:*

- 1)  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$  – еліпс,
- 2)  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = -1$  – уявний еліпс,
- 3)  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$  – гіпербола,
- 4)  $y^2 = 2px$  – парабола,
- 5)  $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 0$  – пара прямих, що які перетинаються,
- 6)  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 0$  – пара уявних прямих, що перетинаються,
- 7)  $y^2 = b^2$  – пара паралельних прямих ( $b \neq 0$ ),
- 8)  $y^2 = -b^2$  – пара паралельних уявних прямих ( $b \neq 0$ ),
- 9)  $y^2 = 0$  – пара прямих, що співпадають.

*Доведення. А.* Розглянемо випадок, коли  $a_{12} = 0$ . Отримуємо декілька варіантів, розглянемо кожен з них.

**А1.** Якщо  $a_{11} \neq 0$  і  $a_{22} \neq 0$ , то зробимо перетворення наступним чином:

$$a_{11} \left( x^2 + 2\frac{a_{13}}{a_{11}}x + \frac{a_{13}^2}{a_{11}^2} \right) + a_{22} \left( y^2 + 2\frac{a_{23}}{a_{22}}y + \frac{a_{23}^2}{a_{22}^2} \right) + \underbrace{a_{33} - \frac{a_{13}^2}{a_{11}} - \frac{a_{23}^2}{a_{22}}}_{\tilde{a}_{33}} = 0$$

Зробимо паралельне перенесення:

$$\begin{cases} \tilde{x} = x + \frac{a_{13}}{a_{11}}, \\ \tilde{y} = y + \frac{a_{23}}{a_{22}}. \end{cases}$$

Тоді у новій системі координат маємо рівняння:

$$a_{11}\tilde{x}^2 + a_{22}\tilde{y}^2 + \tilde{a}_{33} = 0.$$

Якщо  $\tilde{a}_{33} = 0$ , то

- при  $a_{11} \cdot a_{22} > 0$  це рівняння пари уявних прямих, що перетинаються;
- при  $a_{11} \cdot a_{22} < 0$  це рівняння пари дійсних прямих, що перетинаються.

Якщо  $\tilde{a}_{33} \neq 0$ , то після ділення на  $-\tilde{a}_{33}$  рівняння набуде вигляду

$$\lambda_1\tilde{x}^2 + \lambda_2\tilde{y}^2 - 1 = 0, \quad \text{або} \quad \lambda_1\tilde{x}^2 + \lambda_2\tilde{y}^2 = 1,$$

де  $\lambda_1 = -a_{11}/\tilde{a}_{33}$ ,  $\lambda_2 = -a_{22}/\tilde{a}_{33}$ . Якщо тепер

- $\lambda_1 > 0$ ,  $\lambda_2 > 0$ , то це рівняння еліпса;
- $\lambda_1 < 0$ ,  $\lambda_2 < 0$ , то це рівняння уявного еліпса;
- $\lambda_1\lambda_2 < 0$ , то це рівняння гіперболи.

**A2.** Якщо  $a_{11} = 0$ ,  $a_{22} \neq 0$ ,  $a_{13} \neq 0$ , тоді зробимо наступне перетворення:

$$\begin{aligned} a_{22} \left( y^2 + 2\frac{a_{23}}{a_{22}}y + \frac{a_{23}^2}{a_{22}^2} \right) + 2a_{13}x + a_{33} - \frac{a_{23}^2}{a_{22}} &= 0, \\ a_{22} \left( y + \frac{a_{23}}{a_{22}} \right)^2 + 2a_{13} \left( x + \frac{1}{2a_{13}} \left( a_{33} - \frac{a_{23}^2}{a_{22}} \right) \right) &= 0. \end{aligned}$$

Виконаємо паралельне перенесення

$$\begin{cases} \tilde{y} = y + \frac{a_{23}}{a_{22}}, \\ \tilde{x} = x + \frac{1}{2a_{13}} \left( a_{33} - \frac{a_{23}^2}{a_{22}} \right). \end{cases}$$

В нових координатах отримуємо

$$a_{22}\tilde{y}^2 = -2a_{13}\tilde{x},$$

і після ділення на  $a_{22}$  отримуємо рівняння параболи

$$\tilde{y}^2 = 2p\tilde{x},$$

де  $p = -a_{13}/a_{22}$ .

**A3.** Якщо  $a_{11} = 0$ ,  $a_{22} \neq 0$ ,  $a_{13} = 0$ , тоді зробимо наступне перетворення:

$$a_{22} \left( y^2 + 2\frac{a_{23}}{a_{22}}y + \frac{a_{23}^2}{a_{22}^2} \right) + \underbrace{a_{33} - \frac{a_{23}^2}{a_{22}}}_{\tilde{a}_{33}} = 0.$$

Після паралельного перенесення

$$\begin{cases} \tilde{x} = x, \\ \tilde{y} = y + \frac{a_{23}}{a_{22}} \end{cases}$$

рівняння кривої набуде вигляду

$$a_{22}\tilde{y}^2 + \tilde{a}_{33} = 0.$$

Після ділення на  $a_{22}$  отримуємо рівняння

$$\tilde{y}^2 = \lambda_2,$$

де  $\lambda_2 = -\frac{\tilde{a}_{33}}{a_{22}}$ . Якщо

- $\lambda_2 > 0$ , то це рівняння пари паралельних дійсних прямих;
- $\lambda_2 < 0$ , то это це рівняння пари паралельних уявних прямих;
- $\lambda_2 = 0$ , то это це рівняння пари прямих, що співпадають.

**В.** Розглянемо випадок, коли  $a_{12} \neq 0$ . Зробимо обертання на кут  $\varphi$ :

$$\begin{cases} x = \tilde{x} \cos \varphi - \tilde{y} \sin \varphi, \\ y = \tilde{x} \sin \varphi + \tilde{y} \cos \varphi. \end{cases}$$

Покажемо, що існує таке обертання, що в новій системі координат  $\tilde{a}_{12} = 0$ . Виконаємо підстановку

$$a_{11}(\tilde{x} \cos \varphi - \tilde{y} \sin \varphi)^2 + 2a_{12}(\tilde{x} \cos \varphi - \tilde{y} \sin \varphi)(\tilde{x} \sin \varphi + \tilde{y} \cos \varphi) + \\ a_{22}(\tilde{x} \sin \varphi + \tilde{y} \cos \varphi)^2 + 2a_{13}(\tilde{x} \cos \varphi - \tilde{y} \sin \varphi) + 2a_{23}(\tilde{x} \sin \varphi + \tilde{y} \cos \varphi) + c = 0.$$

Знайдемо коефіцієнт при  $\tilde{x}\tilde{y}$  і прирівняємо його до 0. Послідовно обчислюємо

$$-2a_{11} \cos \varphi \sin \varphi + 2a_{22} \sin \varphi \cos \varphi + 2a_{12}(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) = 0,$$

$$(a_{11} - a_{22}) \sin 2\varphi = 2a_{12} \cos 2\varphi,$$

$$\operatorname{ctg} 2\varphi = \frac{a_{11} - a_{22}}{2a_{12}}.$$

Отже, існує такий кут  $\varphi = \frac{1}{2} \operatorname{arccotg} \frac{a_{11} - a_{22}}{2a_{12}}$ , що після обертання в новій системі координат  $\tilde{a}_{12} = 0$ , і ми отримуємо випадок **А**. □